



JIG CYLINDERS WITH GUIDES $\phi 12 \sim \phi 63$ ガイド付ジグシリンダ $\phi 12 \sim \phi 63$ INDEX

RoHS指令規制物質対応製品

特長	616
取扱い要領と注意事項	618
スタンダードシリンダ	
仕様	623
注文記号	624
内部構造と各部名称	625
寸法図	627
ストローク調節シリンダ	
仕様	631
注文記号	632
内部構造と各部名称	633
寸法図	635
エンドキープシリンダ	
仕様	637
注文記号	638
内部構造と各部名称	639
寸法図	641
クリーンシステム対応シリンダ	
仕様	645
注文記号	646
内部構造と各部名称	647
寸法図	649
センサスイッチ	650



注意

ご使用になる前に後付ページの「安全上のご注意」を必ずお読みください。

ミニ ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C ストローク
ジグ C 低摩擦
ベシック
ペン
スリム
ツイン ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ 6~10
ガイドジグ 12~63
ツイン ロッドφ6
ツイン ロッドφ8
アルファ ワイロッド
アクシス シリンダ
スライド ユニット
ハイ マルチ
ミニガイド スライダ
ロッド スライダ
Z スライダ
GT
ミニガイド テーブル
ORV
ORC φ10
ORCA ORGA
ORK
ORC φ63,φ80
ORW MRW
ORB
MRV
MRC MRG
MRB
ORS MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
レハンド
フラット形 エアハンド
ミハ ハンド
メカ ハンド
ラバー ハンド
MJC
コンプラ イアンス
コンプラ θレス
SHM マイクロ
SHM
高速 バルブバック
低速 シリンダ
リニア 磁気
ストローク センサ
センサ スイッチ
CJ
CRE

取付・配管方向がセレクトでき、
装置設計の自由度が広がったスクエア&薄形ボディ。

ガイド付ジグシリンダ φ12~φ63

■用途で選べるガイドロッド軸受部

いずれも、粉塵やゴミの侵入を防ぐスクレーパ仕様がラインアップ。

- すべり軸受タイプ
耐摩耗性にすぐれ、ストッパなど衝撃をとまう耐横荷重用に最適。
- ころがり軸受タイプ
スムーズで高精度な作動により、プッシャー、リフタ用に最適。

■2方向からの配管ができる

取り付け環境に合わせて配管位置が選択でき、合理的な装置設計に対応。また、クリーンシステム対応シリンダの場合、集塵ポートも2方向の配管が可能。

■クリーンシステム対応シリンダ

クリーン度、クラス5(FED-STD209Eのクラス100相当)に対応。(当社試験規格による)

■すっきりフォルムのセンサスイッチ

全機種にセンサスイッチ用マグネットを標準装備。埋め込み形だから出っ張らず、狭いスペースへの取り付けもカンタン。

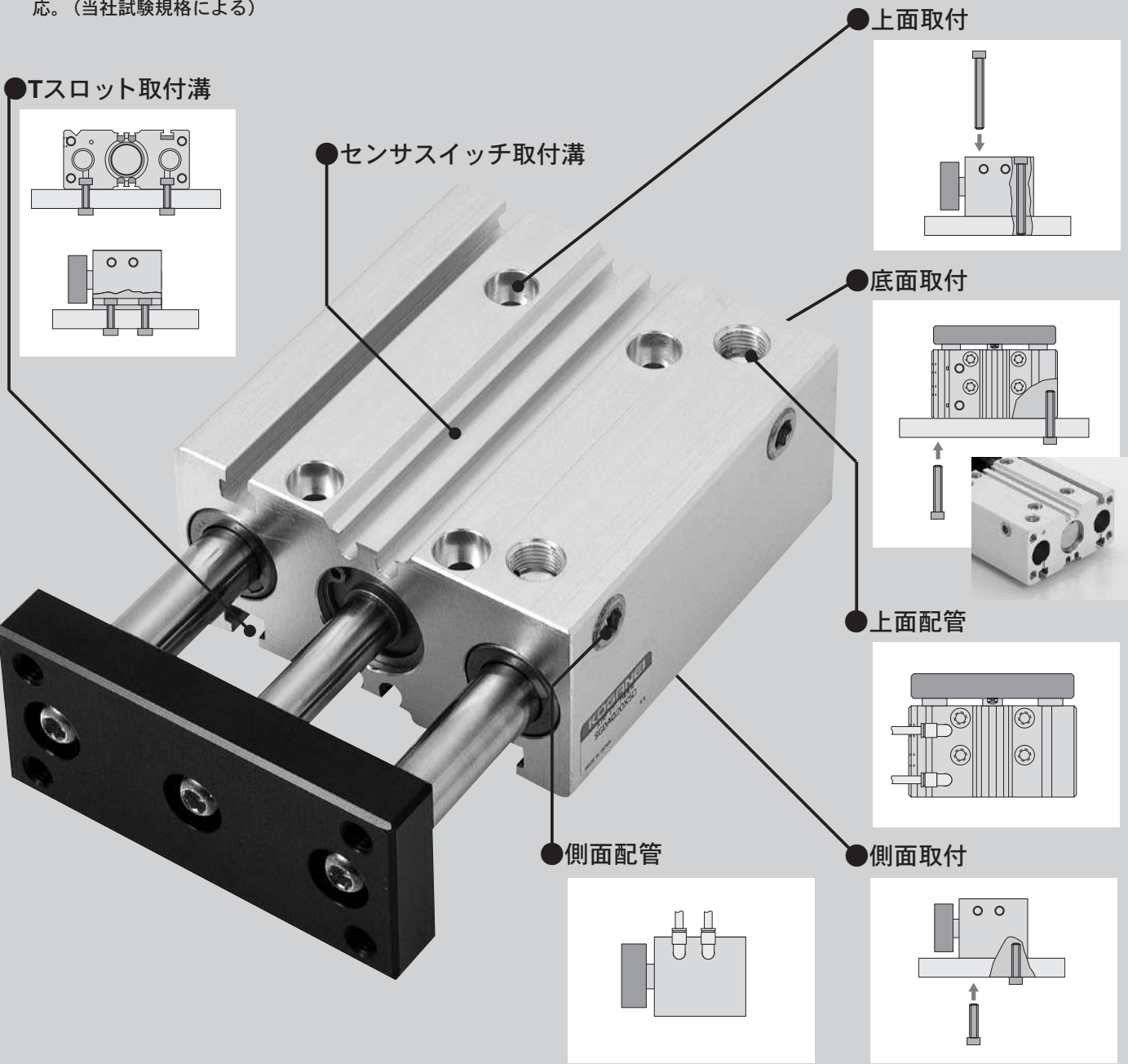
■エンドキープシリンダもラインアップ

エア源の遮断やエア供給の低下から、ワークの落下などを防ぐエンドキープ機構が垂直方向での安定作動をサポート。

■4種類の取付けが可能

■ノン・イオン標準対応

銅系材質を使用していないためブラウン管製造ライン等で使用できます。(ただし、クリーンシステム対応シリンダは除く)



Slim & Compact form
ガイド付シグシリンダ
搬送ラインのストップ、リフト用に最適。
さらに、エンドキープ機構付も充実!

SQUARE FLEXIBLE POWERFUL

■スタンダードシリンダ



■ストローク調節シリンダ



■エンドキープシリンダ



●ストローク調節シリンダ



調節ロッドにより、0～10mmの範囲で
押側ストロークが調節できます。

●エンドキープシリンダ



キープ部の側面への出張りをなく
したフラット形状なので、狭い場
所への取付けも気になりません。

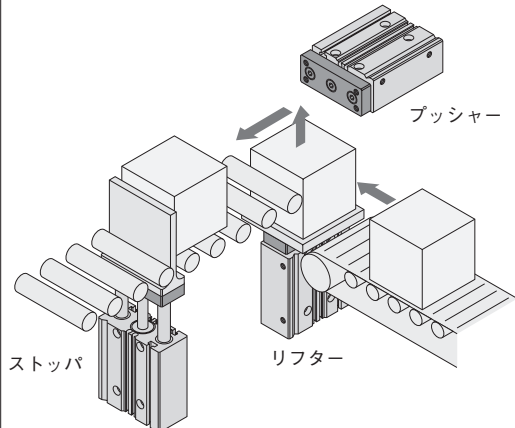
■クリーンシステム対応シリンダ



■センサスイッチ



使用例



ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C
ストローク
ジグ C
低摩擦
ペーシック
ペン
スリム
ツイン
ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6～10
ガイドジグ
12～63
ツイン
ロッドφ6
ツイン
ロッド B
アルファ
ツイロッド
アクスス
シリンド
スライド
ユニット
ハイ
マルチ
ミニガイド
スライダ
ロッド
スライダ
Z
スライダ
GT
ミニガイド
テーブル
ORV
ORC
φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
φ63,φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
シハンド
フラット形
エアハンド
三爪
ハンド
メカ
ハンド
ラバー
ハンド
MJC
コンプラ
イアンス
コンプラ
θレス
SHM
マイクロ
SHM
高速
バルバック
低速
シリンド
リニア
磁気
ストローク
センサ
センサ
スイッチ
CJ
CRE

ミニ ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C ストローク
ジグ C 低摩擦
ベシック
ペン
スリム
ツイン ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ 6～10
ガイドジグ 12～63
ツイン ロッドφ6
ツイン ロッドφ8
アルファ ツインロッド
アクシス シリンダ
スライド ユニット
ハイ マルチ
ミニガイド スライダ
ロッド スライダ
Z スライダ
GT
ミニガイド テーブル
ORV
ORC φ10
ORCA ORGA
ORK
ORC φ63,φ80
ORW MRW
ORB
MRV
MRC MRG
MRB
ORS MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
Lハンド
フラット形 エアハンド
三爪 ハンド
メカ ハンド
ラバー ハンド
MJC
コンプラ イアンス
コンプラ θレス
SHM マイクロ
SHM
高速 バルバック
低速 シリンダ
リニア 磁気
ストローク センサ
センサ スイッチ
CJ CRE


取扱い要領と注意事項

取付

- 取付姿勢は自由ですが、取付面は必ず平面としてください。取付時にねじれや曲がりが発生すると、精度が出ないばかりでなく、エア漏れや、作動不良の原因となります。
- シリンダの取付面に傷や打痕をつけると、平面度を損なうことがありますのでご注意ください。
- ロッド先端プレート六角穴付ボルトには、接着剤が塗布してあります。シリンダを使用する前に、必ず緩みがないことを確認してください。
- 衝撃が大きい場合には、ボルト取付以外にシリンダ本体に、サポート機構などを取り付けてください。
- シリンダ本体および先端プレートの取付ボルトは、十分な強度を確保してください。
- 衝撃または振動によるボルトの緩みの恐れがある場合は、緩み止めなどを考慮してください。
- ピストンロッドおよびガイドロッドの摺動部には傷、打痕などをつけないでください。パッキン類の損傷やエア漏れの原因となります。
- ピストンロッドおよびガイドロッドには、グリスが塗布してありますので、ふき取らないでください。作動不良の原因となります。油分が見られない場合は、グリスを塗布してください。
グリス：万能タイプ リチウム系グリスNo.2

センサスイッチ

シリンダには、センサスイッチ用マグネットが内蔵されています。センサスイッチを取り付けることにより、センサシリンダとなります。

-  センサスイッチの取付位置および移動要領は、651ページをご覧ください。

環境

- 水滴、油滴などが、かかる場所や、粉塵が多い場所で使用する場合は、カバーなどで保護してください。
- シリンダは、腐食の恐れがある雰囲気で使用しないでください。このような環境での使用は、損傷、作動不良の原因となります。
- 極度な、乾燥状態での使用はしないでください。
- シリンダを使用する最も望ましい周囲温度の範囲は、5～60℃です。60℃を超える場合は、損傷、作動不良などの発生の原因になりますので使用はしないでください。また、5℃以下の場合、水分が凍結し、損傷、作動不良の発生原因になりますので、凍結防止を配慮してください。

一般注意事項

- 配管する前に、必ず配管内のフラッシング（圧縮空気の吹き流し）を十分に行なってください。
配管作業中に発生した切屑や、シールテープ、錆などが混入すると、空気漏れなどの作動不良の原因となります。
- シリンダに使用される空気は、劣化したコンプレッサ油などを含まない清浄な乾燥空気を使用してください。シリンダやバルブの近くに、エアフィルタ（ろ過度40μm以下）を取り付けて、ドレンやゴミを取り除いてください。また、エアフィルタのドレン抜きは、定期的に行なってください。ドレンやゴミなどがシリンダ内に入ると、作動不良の原因となります。
- 無給油で使用できますが、給油をする場合には、タービン油1種（ISO VG32）相当品を使用してください。スピンドル油、マシン油の使用は避けてください。

使用時

- シリンダ作動方向に、手などを置かないでください。
- 初期作動時、シリンダ作動方向に十分注意してください。
- シリンダ引込時、シリンダ本体と、先端プレート間に身体などをはさまないように注意してください。
- メンテナンス時、シリンダ内に残圧がない事を確認してから、作業してください。
- ストッパでの使用の際、搬送物は、ダンボール箱、プラスチックケースなどを想定しています。金属どうしなど剛体の場合は、十分な安全な機種を選定するか、十分な衝撃吸収を施してください。
- シリンダスピードは、500mm/s以下にして使用してください。但し、許容範囲内であっても、速度、負荷が大きい場合は、外部ストッパなどを設けて、シリンダに直接、衝撃がかからないようにしてください。
- SGDA□Q**（ころがり軸受タイプ）は、ストッパとして使用しないでください。

取扱い要領と注意事項

エンドキープシリンダの制御回路

- ガイド付ジグエンドキープシリンダの制御は、2ポジション、4・5ポートのバルブの使用を推奨します。エキゾーストセンタの3ポジションバルブなど、両ポートとも排気されるような制御回路での使用は避けてください。
- 速度制御は必ずメータアウト制御にて行なってください。メータイン制御の場合には、ロック機構が解除されないことがあります。



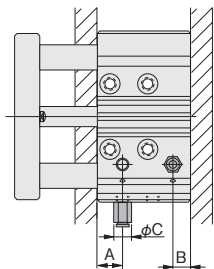
- シリンダ内が排気された状態のまま、ロック機構の付いている側の配管ポートにエアを供給すると、ピストンロッドが急激に飛び出す（引込む）などして危険です。また、ロックピストンとピストンロッドがかじったりして作動不良をおこすこともありますので、必ず反対側の配管ポートにエアを供給して、背圧をかけるようにしてください。
- 作業終了、緊急停止などでシリンダ内が排気された後の再始動時も、一旦は、ロック機構の付いていない側の配管ポートにエアが供給された状態から始動するようにしてください。
- バルブのAポート（NC）をロック機構の付いている側の配管ポートに接続してください。

ストローク調節シリンダの調節要領

ストローク調節は調節ナットを回して行います。
調節後は六角ナットで固定してください。
またストロークの再調整を行う場合は、必ず調節ナットに
スパナを掛け六角ナットをゆるめてから上記の方法で
調節してください。

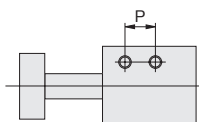
継手取付上の注意事項

- 下図のような取付の際、継手外径寸法に注意してください。



※A・B位置は、端面より近いポート穴位置寸法です。

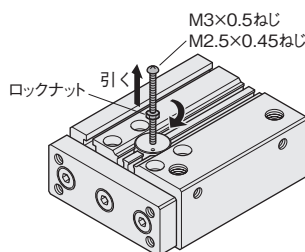
- ストローク10mmの製品にて、側面ポート穴を使用される際、P寸法に注意してください。



- 側面の配管口2箇所には閉止用のプラグを組付けて出荷します。プラグを配管口から取り外す場合には、六角穴部がなめやすい為ご注意ください。
- φ12、φ16において、上面配管にプラグを奥深くねじ込むと、エア流路を塞ぐ場合があります。プラグ締め付けの際はプラグの上面が、本体端面より0.5mm以上沈み込まないようにしてください。なお、規定トルクで締め込んだ場合でも奥深くねじ込んでしまう場合がある為ご注意ください。
- 閉止プラグの再使用にあたっては、シール剤等を塗布してください。その際、シール剤等がシリンダ内に混入しないよう注意してください。また、シール剤等を塗布後、硬化する前にエアを印加すると、エア漏れの原因となります。

ロック機構の手動操作

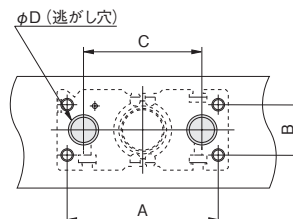
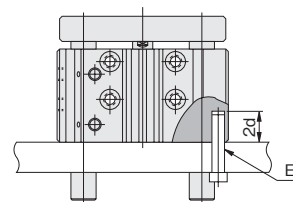
ロック機構は、通常のシリンダ作動には自動で解除されますが、手動で解除することもできます。手動で解除するには、手動操作口にM3×0.5（φ12,16はM2.5×0.45）、首下30mmのねじを差し込み、内部のロックピストンに3回転程度ねじ込み、そのままねじを引き上げます。調節などで、一時的に解除状態を保持するためには、ねじにあらかじめロックナットを組み付けておき、ロック解除状態のままロックナットをシリンダ側に締め込みます。



- ピストンロッドに負荷（荷重）がかかった状態のままロックを解除すると、急激な落下やピストンロッドの飛び出し（引込み）などの危険があります。このような場合には、必ずロック機構の付いていない側の配管ポートにエアを供給してからロック機構を解除するようにしてください。
- 手動で操作してもロック機構の解除が容易に行えない場合には、ロックピストンとピストンロッドのかじりが考えられます。このような場合にも、ロック機構の付いていない側の配管ポートにエアを供給してからロック機構を解除してください。
- 水、油、粉塵などが手動操作口から侵入すると、ロック不良などの誤作動の原因となりますので水滴、油滴、粉塵などが多い場所で使用するときは、カバーなどで保護してください。

底面取付時の注意

- ストロークが75mm以上の場合は、ガイドロッドの逃がし穴をあけてください。（SGDA□12を除く）
- ストッパなど、シリンダに衝撃が加わる場合には、取付ねじを2dとしてください。



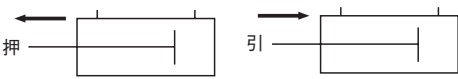
シリンダ 径	A	B	C	φD		取付用 ボルトE
				SGDA□ すべり軸受	SGDA□Q ころがり軸受	
12	51	18	42	10	8	M4×0.7
16	60	20	47	12	10	M5×0.8
20	72	26	58	16	14	M6×1
25	80	30	63	18	16	M6×1
32	100	34	80	22	18	M8×1.25
40	106	40	90	22	18	M8×1.25
50	130	44	110	27	22	M10×1.5
63	144	44	122	27	22	M10×1.5

ミニ ビット
ノック
マルチ
ジグC
ジグC ストローク
ジグC 低摩擦
ペーシック
ペン
スリム
ツイン ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ 6~10
ガイドジグ 12~63
ツイン ロッドφ6
ツイン ロッドB
アルファ ツインロッド
アクシス シリンダ
スライド ユニット
ハイ マルチ
ミニガイド スライダ
ロッド スライダ
Z スライダ
GT
ミニガイド テーブル
ORV
ORC φ10
ORCA ORGA
ORK
ORC φ63,φ80
ORW MRW
ORB
MRV
MRC MRG
MRB
ORS MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
レハンド
フラット形 エアハンド
三爪 ハンド
メカ ハンド
ラバー ハンド
MJC
コンブラ イアンス
コンブラ θレス
SHM マイクロ
SHM
高速 バルブバック
低速 シリンダ
リニア 磁気
ストローク センサ
センサ スイッチ
CJ CRE

ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグC
ストローク
ジグC
低摩擦
ベシック
ペン
スリム
ツイ
ンボ
ート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6〜10
ガイドジグ
12〜63
ツイ
ンロ
ットφ6
ツイ
ンロ
ットB
アルファ
ツイ
ンロ
ット
アクシス
シリ
ンダ
スライ
ドユ
ニッ
ット
ハイ
マル
チ
ミニ
ガイ
ドス
ライ
ダ
ロッ
ドス
ライ
ダ
Z
ス
ライ
ダ
GT
ミニ
ガイ
ドテ
ー
ブル
ORV
ORC
φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
φ63,φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
ス
イ
ン
グ
ツイ
スト
エア
ハンド
レ
ハンド
フラ
ット
形
エア
ハンド
ミ
ミ
ハ
ンド
メ
カ
ハ
ン
ド
ラ
バ
ー
ハ
ン
ド
MJC
コン
プラ
イ
ア
ン
ス
コン
プラ
θ
レ
ス
SHM
マイ
クロ
SHM
高速
バル
ブバ
ック
低速
シリ
ンダ
リ
ニア
磁
気
スト
ロ
ー
ク
セン
サ
セン
サ
スイ
ッチ
CJ
CRE

推力

負荷と使用空気圧力から必要な推力を求めて適切なシリンダ内径を選定してください。
表中の数値は計算値ですので負荷との比率(負荷率= $\frac{\text{負荷}}{\text{計算値}}$)が70%以下(高速の場合
は50%以下)となるようシリンダ内径を選定してください。



シリンダ径 mm	ピストン ロッド径 mm	動作	受圧面積 mm ²	空気圧力MPa									
				0.1	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0
12	6	押側	113.0	11.3	22.6	33.9	45.2	56.5	67.8	79.1	90.4	101.7	113.0
		引側	84.8	8.5	17.0	25.4	33.9	42.4	50.9	59.3	67.8	76.3	84.8
		ストローク調節	84.8	8.5	17.0	25.4	33.9	42.4	50.9	59.3	67.8	76.3	84.8
16	8	押側	201.0	20.1	40.2	60.3	80.4	100.5	120.6	140.7	160.8	180.9	201.0
		引側	150.7	15.1	30.1	45.2	60.3	75.4	90.4	105.5	120.6	135.6	150.7
		ストローク調節	150.7	15.1	30.1	45.2	60.3	75.4	90.4	105.5	120.6	135.6	150.7
20	10	押側	314.0	31.4	62.8	94.2	125.6	157.0	188.4	219.8	251.2	282.6	314.0
		引側	235.5	23.6	47.1	70.7	94.2	117.8	141.3	164.9	188.4	212.0	235.5
		ストローク調節	235.5	23.6	47.1	70.7	94.2	117.8	141.3	164.9	188.4	212.0	235.5
25	12	押側	490.6	49.1	98.1	147.2	196.3	245.3	294.4	343.4	392.5	441.6	490.6
		引側	377.6	37.8	75.5	113.3	151.0	188.8	226.6	264.3	302.1	339.8	377.6
		ストローク調節	377.6	37.8	75.5	113.3	151.0	188.8	226.6	264.3	302.1	339.8	377.6
32	16	押側	803.8	80.4	160.8	241.2	321.5	401.9	482.3	562.7	643.1	723.5	803.8
		引側	602.9	60.3	120.6	180.9	241.2	301.4	361.7	422.0	482.3	542.6	602.9
		ストローク調節	602.9	60.3	120.6	180.9	241.2	301.4	361.7	422.0	482.3	542.6	602.9
40	16	押側	1256.0	125.6	251.2	376.8	502.4	628.0	753.6	879.2	1004.8	1130.4	1256.0
		引側	1055.0	105.5	211.0	316.5	422.0	527.0	633.0	738.5	844.0	949.5	1055.0
		ストローク調節	1055.0	105.5	211.0	316.5	422.0	527.0	633.0	738.5	844.0	949.5	1055.0
50	20	押側	1962.5	196.3	392.5	588.8	785.0	981.3	1177.5	1373.8	1570.0	1766.3	1962.5
		引側	1648.5	164.9	329.7	494.6	659.4	824.3	989.1	1154.0	1318.8	1483.7	1648.5
		ストローク調節	1648.5	164.9	329.7	494.6	659.4	824.3	989.1	1154.0	1318.8	1483.7	1648.5
63	20	押側	3115.7	311.6	623.1	934.7	1246.3	1557.8	1869.4	2181.0	2492.5	2804.1	3115.7
		引側	2801.7	280.2	560.3	840.5	1120.7	1400.8	1681.0	1961.2	2241.3	2521.5	2801.7
		ストローク調節	2801.7	280.2	560.3	840.5	1120.7	1400.8	1681.0	1961.2	2241.3	2521.5	2801.7

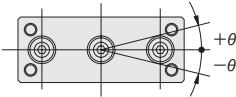
許容横荷重

●ロッド先端部にかかる横荷重(F)は、下表の数値以下としてください。

ストロークmm		N											
シリンダ径mm	種類	10	20	30	40	50	75	100	125	150	175	200	
12	すべり軸受タイプ	29	23	19	16.5	15	27.5	23	—	—	—	—	
	ころがり軸受タイプ	26	20	17	14.5	13	24	20	—	—	—	—	
16	すべり軸受タイプ	37	30.5	26	22.5	20	35	30	—	—	—	—	
	ころがり軸受タイプ	40	32	27	24	19	34	28	—	—	—	—	
20	すべり軸受タイプ	69	58	50	44	40	91	78	68	60	54	49	
	ころがり軸受タイプ	58	49	38	36	33	77	66	58	51	46	42	
25	すべり軸受タイプ	95	80.5	70	61	55	116	100	87	77	70	63	
	ころがり軸受タイプ	58	49	38	37	33	77	66	58	51	46	42	
32	すべり軸受タイプ	273	237	209	188	170	195	160	150	134	122	111	
	ころがり軸受タイプ	113	98	86	77	70	150	130	115	103	94	86	
40	すべり軸受タイプ	273	237	209	188	170	195	160	150	134	122	111	
	ころがり軸受タイプ	113	98	86	77	70	150	130	115	103	94	86	
50	すべり軸受タイプ	398	351	314	284	260	272	240	213	193	176	161	
	ころがり軸受タイプ	135	119	106.5	96	88	170	150	134	121	110	100	
63	すべり軸受タイプ	398	351	314	284	260	272	240	213	193	176	161	
	ころがり軸受タイプ	135	119	106.5	96	88	170	150	134	121	110	100	

先端プレート不回転精度 θ

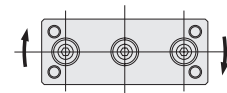
シリンダ径mm	SGDA	SGDAQ	SGDAKQ,CS-SGDAQ
12	±0.1°	±0.06°	±0.06°
16	±0.09°	±0.06°	±0.06°
20	±0.08°	±0.07°	±0.05°
25	±0.07°	±0.07°	±0.05°
32	±0.06°	±0.03°	±0.03°
40	±0.06°	±0.03°	±0.03°
50	±0.05°	±0.03°	±0.03°
63	±0.05°	±0.03°	±0.03°



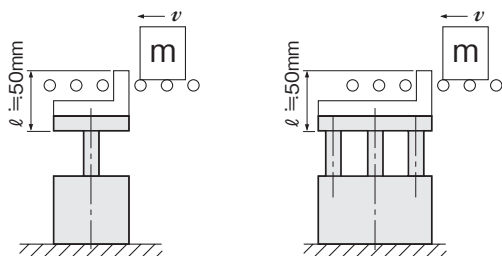
注：シリンダ引込時（初期値）
ガイドロッドのたわみは除く。

先端プレート許容回転トルク

		N・m										
シリンダ径mm	ストロークmm 種類	10	20	30	40	50	75	100	125	150	175	200
12	すべり軸受タイプ	0.30	0.24	0.20	0.17	0.16	0.29	0.24	—	—	—	—
	ころがり軸受タイプ	0.27	0.21	0.18	0.15	0.14	0.25	0.21	—	—	—	—
16	すべり軸受タイプ	0.43	0.36	0.31	0.26	0.24	0.41	0.35	—	—	—	—
	ころがり軸受タイプ	0.47	0.38	0.32	0.28	0.22	0.40	0.33	—	—	—	—
20	すべり軸受タイプ	1.00	0.84	0.73	0.64	0.58	1.32	1.13	0.99	0.87	0.78	0.71
	ころがり軸受タイプ	0.84	0.71	0.55	0.52	0.48	1.12	0.96	0.84	0.74	0.67	0.61
25	すべり軸受タイプ	1.50	1.27	1.10	0.96	0.87	1.83	1.58	1.37	1.21	1.10	0.99
	ころがり軸受タイプ	0.91	0.77	0.60	0.58	0.52	1.21	1.04	0.91	0.80	0.72	0.66
32	すべり軸受タイプ	5.46	4.74	4.18	3.76	3.40	3.90	3.20	3.00	2.68	2.44	2.22
	ころがり軸受タイプ	2.26	1.96	1.72	1.54	1.40	3.00	2.60	2.30	2.06	1.88	1.72
40	すべり軸受タイプ	6.14	5.33	4.70	4.23	3.83	4.39	3.60	3.38	3.02	2.75	2.50
	ころがり軸受タイプ	2.54	2.21	1.94	1.73	1.58	3.38	2.93	2.59	2.32	2.12	1.94
50	すべり軸受タイプ	10.95	9.65	8.64	7.81	7.15	7.48	6.60	5.86	5.31	4.84	4.43
	ころがり軸受タイプ	3.71	3.27	2.93	2.64	2.42	4.68	4.13	3.69	3.33	3.03	2.75
63	すべり軸受タイプ	12.05	10.71	9.58	8.66	7.93	8.30	7.32	6.50	5.89	5.37	4.91
	ころがり軸受タイプ	4.12	3.63	3.25	2.93	2.68	5.19	4.58	4.09	3.69	3.36	3.05



ストップパとして使用する際の使用範囲



※ l 寸法が長くなる場合の機種選定においては、十分なシリンダ内径のものをお選びください。

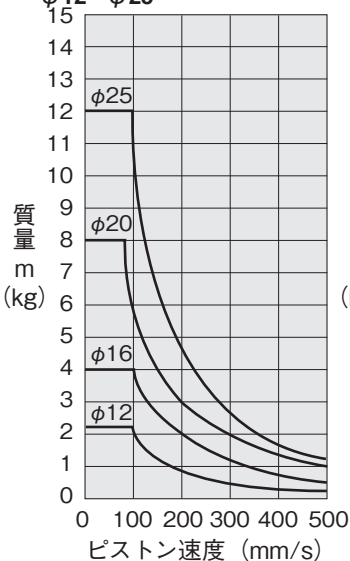
取扱い上のご注意

- 注1：ストップパとして使用の場合は、ストローク50mm以下の機種を選定してください。
- 2：ころがり軸受タイプは、ストップパとして使用できません。
- 3：搬送物とコンベア等との摩擦によって発生する摩擦力がストップパにかかる場合、摩擦力は許容横荷重以下にしてください。

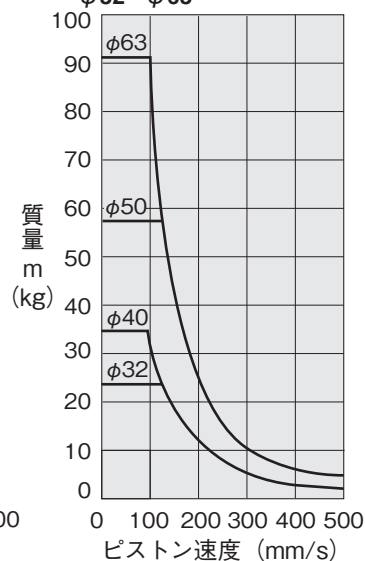
負荷の許容範囲

負荷とピストン速度の関係は下記のグラフ値以下としてください。
この値を超える場合は外部ストップパを設けてください。

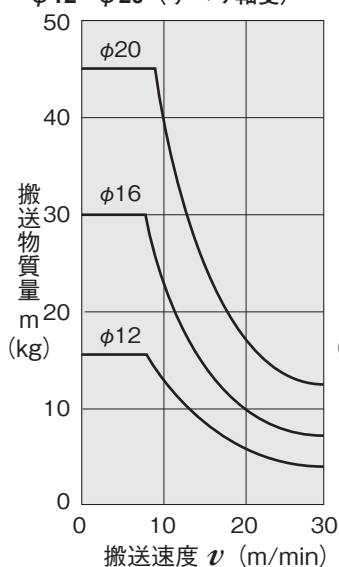
φ12～φ25



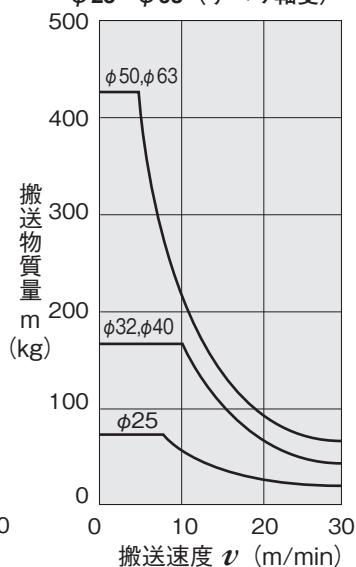
φ32～φ63



φ12～φ20 (すべり軸受)



φ25～φ63 (すべり軸受)



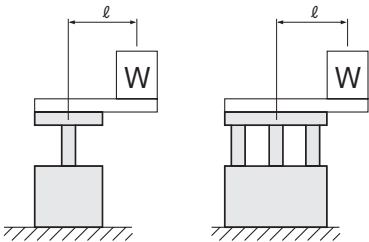
注1：搬送物はプラスチックコンテナを想定した数値です。

2：φ12～φ25はst=30, φ32～φ63はst=50における数値です。

リフターとして使用する際の使用範囲

● 負荷総質量は、理論出力（下表）以下になるようにシリンダ径を選定してください。

シリンダ径	理論出力
φ12、φ16	40%以下
φ20、φ25	50%以下
φ32～φ63	60%以下

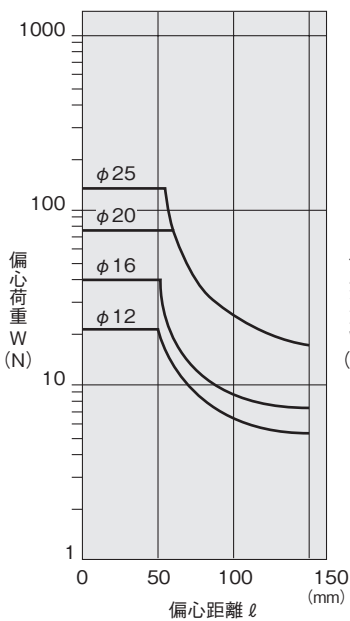


クリーンシステム対応シリンダ
横荷重の掛かる使用や、リフタとして使用する場合はスタンダードタイプの 20% 負荷で使用してください。

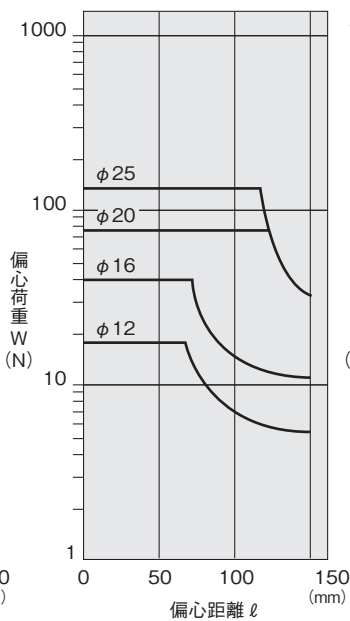
■すべり軸受タイプ（印加圧力 P=0.5MPa）

● φ12～φ25

(50ストローク以下)

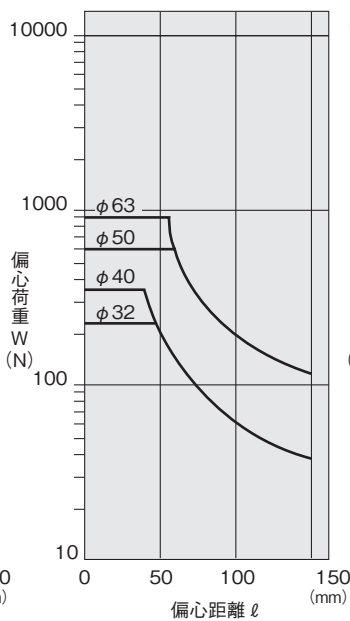


(75ストローク以上)

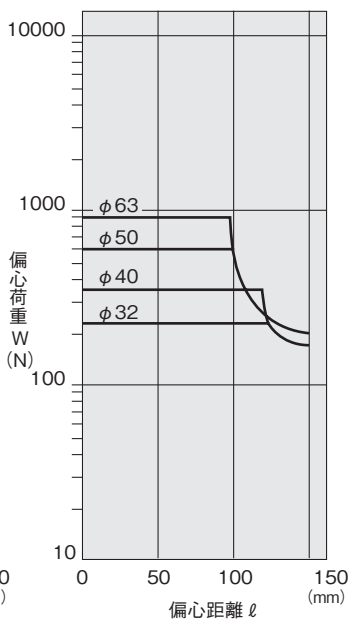


● φ32～φ63

(50ストローク以下)



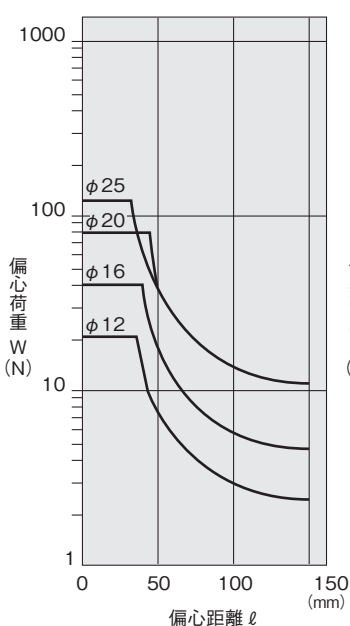
(75ストローク以上)



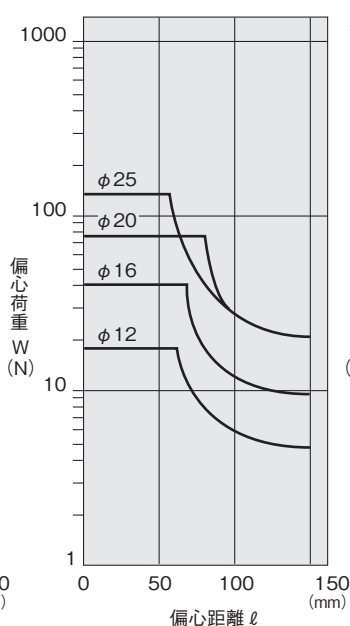
■ころがり軸受タイプ（印加圧力 P=0.5MPa）

● φ12～φ25

(50ストローク以下)

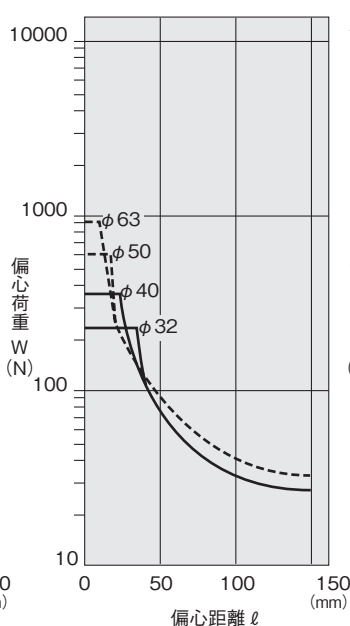


(75ストローク以上)

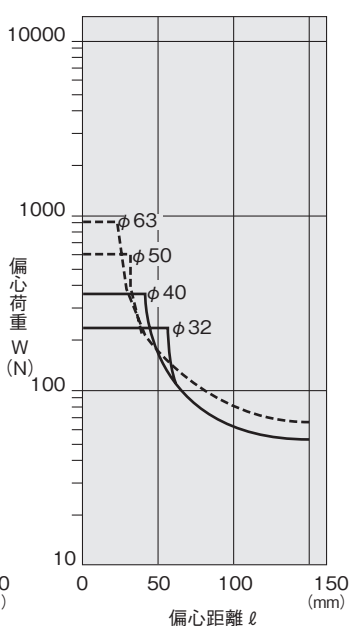


● φ32～φ63

(50ストローク以下)



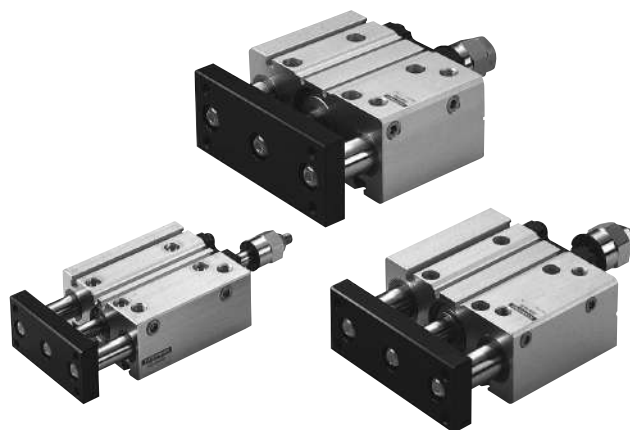
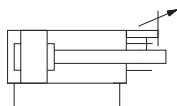
(75ストローク以上)



ガイド付ジグシリンダ

ストローク調節シリンダ φ12～φ63

表示記号



仕様

項目	シリンダ径mm	12	16	20	25	32	40	50	63
作動方式		複動形							
使用流体		空気							
使用圧力範囲	MPa	0.15～1.0			0.1～1.0				
保証耐圧力	MPa	1.5							
使用温度範囲	℃	0～60							
使用速度範囲	mm/s	100～500							
クッション		ゴムバンパ方式							
給油		不要（ただし、給油する場合はタービン油1種〔ISO VG32〕相当品）							
配管接続口径		M5×0.8		Rc1/8				Rc1/4	
押側ストローク調節範囲	mm	0～10（仕様ストロークに対して）							

シリンダ径とストローク

シリンダ径	標準ストローク	製作可能最大ストローク	mm
12	10、20、30、40、50、75、100	100	
16			
20	10、20、30、40、50、75、100、125、150、175、200	200	
25			
32			
40			
50			
63			

備考：ストローク75mm以上はロングブッシュ対応です。

ストローク調節シリンダの調節要領

ストローク調節は調節ナットを回して行います。
調節後は六角ナットで固定してください。
またストロークの再調整を行う場合は、必ず調節ナットに
スパナを掛け六角ナットをゆるめてから上記の方法で
調節してください。

ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C
ストローク
ジグ C
低摩擦
ペーシック
ベン
スリム
ツイン
ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6～10
ガイドジグ
12～63
ツイン
ロッドφ6
ツイン
ロッド B
アルファ
ツイロッド
アクシス
シリンダ
スライド
ユニット
ハイ
マルチ
ミニガイド
スライダ
Z
スライダ
GT
ミニガイド
テーブル
ORV
ORC
φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
φ63,φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
Lハンド
フラット形
エアハンド
三爪
ハンド
メカ
ハンド
ラバー
ハンド
MJC
コンプラ
イアシス
コンプラ
θレス
SHM
マイクロ
SHM
高速
バルバック
低速
シリンダ
リニア
磁気
ストローク
センサ
センサ
スイッチ
CJ
CRE

ミニビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C ストローク
ジグ C 低摩擦
ベシック
ペン
スリム
ツインポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ 6～10
ガイドジグ 12～63
ツインロッドφ6
ツインロッドφ8
アルファツインロッド
アクシスシリンダ
スライドユニット
ハイマルチ
ミニガイドスライダ
ロッドスライダ
Zスライダ
GT
ミニガイドテーブル
ORV
ORC φ10
ORCA ORGA
ORK
ORC φ63,φ80
ORW MRW
ORB
MRV
MRC MRG
MRB
ORS MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
レハンド
フラット形エアハンド
三爪ハンド
メカハンド
ラバーハンド
MJC
コンプリアンス
コンプラθレス
SHM マイクロ
SHM
高速バルブバック
低速シリンダ
リニア磁気
ストロークセンサ
センサスイッチ
CJ
CRE

ストローク調節シリンダ注文記号

■軸受仕様

無記入：すべり軸受タイプ
Q：ころがり軸受タイプ

■ストローク調節

P：押側ストローク調節付

■作動形式

DA：複動形

■センサスイッチ形式^注

センサスイッチ形式
無記入：センサスイッチなし
ZE135：2 線式、無接点タイプ リード線横出し
ZE155：3 線式、無接点 NPN 出力タイプ リード線横出し
ZE175：3 線式、無接点 PNP 出力タイプ リード線横出し
ZE235：2 線式、無接点タイプ リード線上出し
ZE255：3 線式、無接点 NPN 出力タイプ リード線上出し
ZE275：3 線式、無接点 PNP 出力タイプ リード線上出し
ZE137：2 線式、2 色発光無接点タイプ リード線横出し
ZE157：3 線式、2 色発光無接点 NPN 出力タイプ リード線横出し
ZE177：3 線式、2 色発光無接点 PNP 出力タイプ リード線横出し
ZE237：2 線式、2 色発光無接点タイプ リード線上出し
ZE257：3 線式、2 色発光無接点 NPN 出力タイプ リード線上出し
ZE277：3 線式、2 色発光無接点 PNP 出力タイプ リード線上出し
ZE101：2 線式、有接点タイプ表示灯なし リード線横出し
ZE102：2 線式、有接点タイプ リード線横出し
ZE201：2 線式、有接点タイプ表示灯なし リード線上出し
ZE202：2 線式、有接点タイプ リード線上出し

■リード線長さ

A：1000mm
B：3000mm
G：300mm
M8コネクタ付
(ZE175、ZE275、ZE177、ZE277のみ)

■センサスイッチの数

無記入：
センサスイッチなし
1：1個付
2：2個付

基本形式	シリンダ径×ストローク					
SG	DA	P	Q	×	-ZE135 -ZE275 -ZE235 -ZE255 -ZE101 -ZE102 -ZE201 -ZE202	-ZE175 -ZE155 -ZE137 -ZE157 -ZE177 -ZE237 -ZE257 -ZE277
					A B G	1 2 : n

●497ページのシリンダ径とストロークの表をご覧ください。

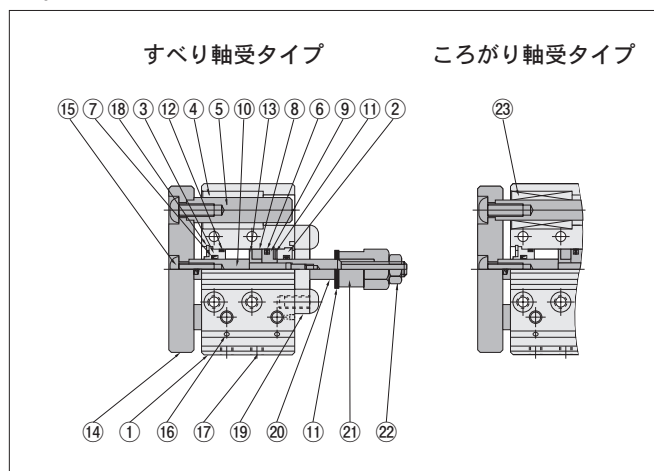
●センサスイッチのみの注文記号は、650ページをご覧ください。

注：センサスイッチの詳細は、1819ページをご覧ください。

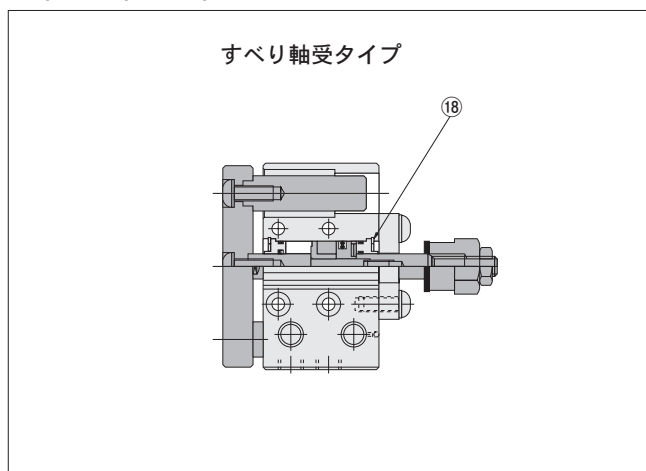
内部構造と各部名称

■ストローク調節シリンダ

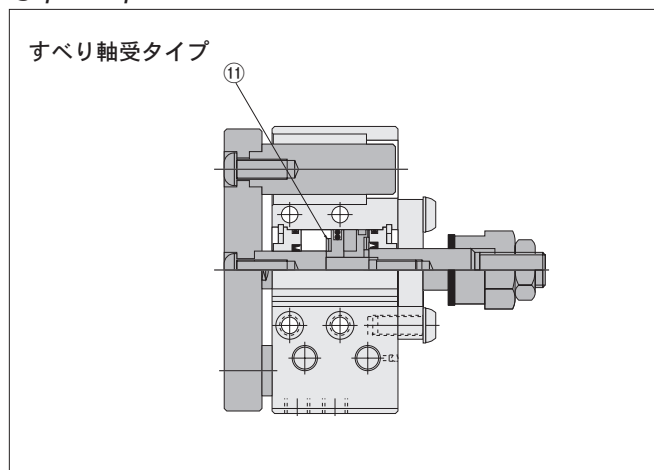
●φ12



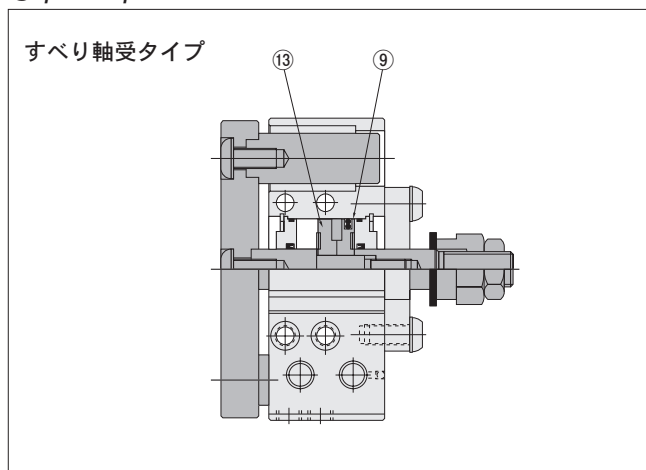
●φ16・φ20・φ25 ※



●φ32・φ40 ※



●φ50・φ63 ※



※φ16～φ63のころがり軸受タイプおよびスクレーパ仕様についても同様の構造です。
備考：軸受個数は50ストローク以下は1軸に1個。75ストローク以上は1軸に2個となります。
プレートとピストンロッド、ガイドロッドは分解できません。

主要部材質

No.	品名	シリンダ径mm	12	16	20	25	32	40	50	63
①	シリンダ本体		アルミ合金（アルマイト処理）							
②	ヘッドカバー		アルミ合金（特殊耐摩耗処理）							
③	ロッドカバー		アルミ合金（特殊耐摩耗処理）							
④	すべり軸受		アルミ合金（特殊耐摩耗処理）							
⑤	ガイドロッド		硬鋼（硬質クロムめっき）〔ころがり：硬鋼〕							
⑥	パッキン（ピストン部）		合成ゴム（NBR）							
⑦	パッキン（ロッド部）		合成ゴム（NBR）							
⑧	マグネット		樹脂マグネット							
⑨	ピストン		アルミ合金（特殊防錆処理）							
⑩	ピストンロッド		ステンレス鋼（硬質クロムめっき）					硬鋼（硬質クロムめっき）		
⑪	パンパ		合成ゴム（NBR）							
⑫	Oリング		合成ゴム（NBR）							
⑬	サポート		アルミ合金（特殊防錆処理）							
⑭	プレート		アルミ合金（黒色アルマイト処理）							
⑮	ボルト		硬鋼（ニッケルめっき）							
⑯	銅球		硬鋼							
⑰	プラグ		軟鋼（亜鉛めっき）							
⑱	スナップリング		硬鋼（燐酸塩皮膜）							
⑲	ストッパ		アルミ合金（黒色アルマイト処理）							
⑳	調節ロッド		ステンレス鋼（硬質クロムめっき）					硬鋼（硬質クロムめっき）		
㉑	調節ナット		軟鋼（ニッケルめっき）							
㉒	六角ナット		軟鋼（ニッケルめっき）							
㉓	ころがり軸受		硬鋼、樹脂							

ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C
ストローク
ジグ C
低摩擦
ベシック
ペン
スリム
ツイン
ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6～10
ガイドジグ
12～63
ツイン
ロッドφ6
ツイン
ロッド B
アルファ
ワイロッド
アクセス
シリンド
スライド
ユニット
ハイ
マルチ
ミニガイド
スライダ
ロッド
スライダ
Z
スライダ
GT
ミニガイド
テーブル
ORV
ORC
φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
φ63,φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
Lハンド
フラット形
エアハンド
三爪
ハンド
メカ
ハンド
ラバー
ハンド
MJC
コンプラ
イアンス
コンプラ
θレス
SHM
マイクロ
SHM
高速
バルバック
低速
シリンド
リニア
磁気
ストローク
センサ
センサ
スイッチ
CJ
CRE

質量

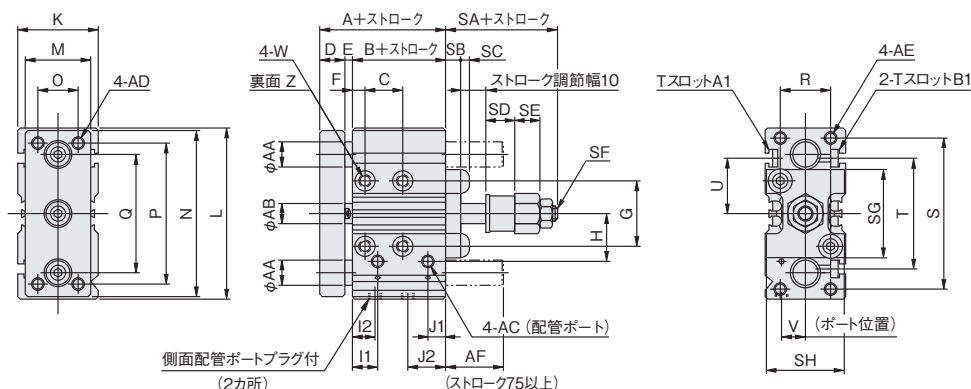
g

形式 質量 シリンド径mm		ストローク調節シリンド				オプション	
		すべり軸受タイプ		ころがり軸受タイプ		センサスイッチの加算質量	
		ゼロストロ ーク質量	ストローク1mm 毎の加算質量	ゼロストロ ーク質量	ストローク1mm 毎の加算質量	ZE□□□A	ZE□□□B
12	50st以下	178	4.18	168	3.82	15	35
	75st以上	188	4.18	178	3.82		
16	50st以下	323	5.54	284	5.52		
	75st以上	369	5.54	341	5.52		
20	50st以下	630	9.54	560	8.92		
	75st以上	720	9.54	760	8.92		
25	50st以下	870	11.58	795	10.89		
	75st以上	950	11.58	870	10.89		
32	50st以下	1200	17.4	1151	15.08		
	75st以上	1400	17.4	1344	15.08		
40	50st以下	1520	18.98	1380	17.15		
	75st以上	1720	18.98	1580	17.15		
50	50st以下	2600	28.5	2434	25.4		
	75st以上	2970	28.5	2840	25.4		
63	50st以下	3130	31.79	3030	29.11		
	75st以上	3430	31.79	3400	29.11		

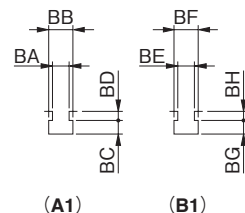
ストローク調節シリンダ寸法図 (mm)

すべり軸受タイプ **SGDAP** シリンダ径 × ストローク

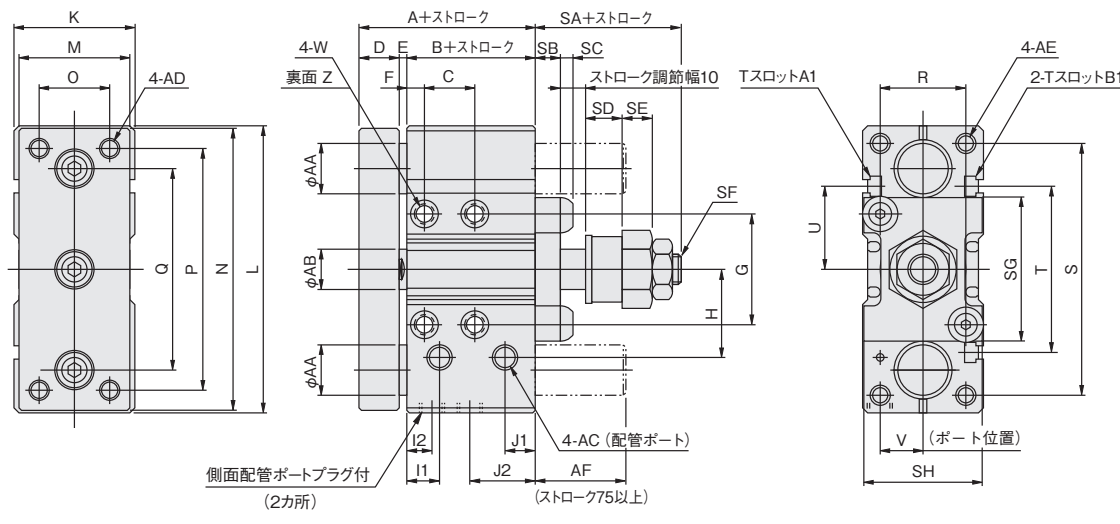
●φ12・φ16 (図はφ16)



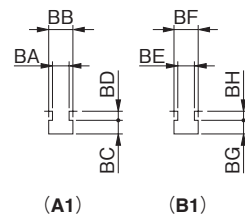
●TスロットA1, B1寸法図



●φ20～φ63 (図はφ32)



●TスロットA1, B1寸法図



径	記号	A	B	C						D	E	F	G	H	I1	I2	J1	J2	K	L	M	N	O	P	Q	R	S	T	U	V注	W
				ストローク																											
				10	20	30	40	50~100	125以上																						
12		36	25	15	25	35	45	55	—	8	3	5	22	17	10	9	6	14	28	58	22	56	14	48	42	18	51	37	18.5	8.5	φ42(通し穴)座ぐりφ8深さ4.5
16		40	27	15	25	35	45	55	—	10	3	5	26	19	10	9	7.5	16	32	68	26	66	16	56	47	20	60	44	22	9.5	φ42(通し穴)座ぐりφ8深さ4.5
20		52	36	20	30	40	50	60	110	12	4	6	30	27	11	11	10	20	40	82	36	80	24	66	58	26	72	54	27	13.5	φ52(通し穴)座ぐりφ9.5深さ5.5
25		54	38	20	30	40	50	60	110	12	4	6	33	29	12	12	10	21	42	92	38	90	26	76	63	30	80	54	27	14.5	φ52(通し穴)座ぐりφ9.5深さ5.5
32		59	40	20	30	40	50	60	110	15	4	7	44	35	13	10	12	25	48	114	44	112	28	96	80	34	100	66	33	17	φ6.8(通し穴)座ぐりφ11深さ7
40		63	44	20	30	40	50	60	110	15	4	7	52	40	14	14	13	25	54	124	50	122	34	106	90	40	106	82	41	18	φ6.8(通し穴)座ぐりφ11深さ7
50		70	47	20	30	40	50	60	110	18	5	8	66	52.5	15.5	10	15	31	66	150	62	148	42	120	110	44	130	100	50	22	φ8.6(通し穴)座ぐりφ14深さ9
63		70	47	20	30	40	50	60	110	18	5	8	78	60	17	10	14	31	76	162	72	160	52	132	122	44	144	120	60	24	φ8.6(通し穴)座ぐりφ14深さ9

注：V寸法は側面配管ポートの位置を示しています。

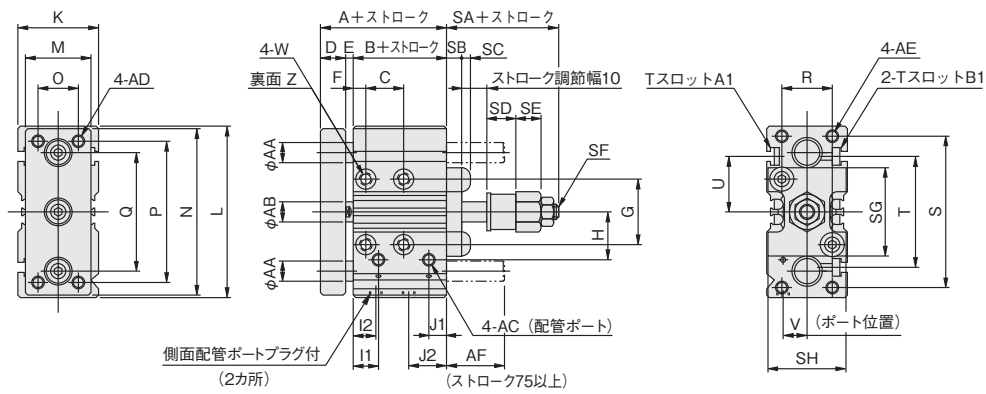
記号 径	Z	AA	AB	AC	AD	AE	AF	ストローク調節										Tスロット		BA	BB	BC	BD	BE	BF	BG	BH
								SA	SB	SC	SD	SE	SF	SG	SH	A1	B1										
12	M5×0.8深さ8	8	6	M5×0.8	M4×0.7	M4×0.7深さ8	15	31.5	6	0.6	9.7	10	M5×21	32	27	M3×0.5	M4×0.7	3.3	5.8	3	1.5	4.3	7.3	3.5	2.5		
16	M5×0.8深さ11	10	8	M5×0.8	M5×0.8	M5×0.8深さ10	23	34.4	6	3.4	11.5	10	M6×23	35.5	31	M4×0.7	M4×0.7	4.3	7.3	3.5	1.5	4.3	7.3	3.5	3		
20	M6×1深さ12	14	10	Rc1/8	M6×1	M6×1深さ12	27	36.8	8	4	12	10	M8×25	42	36.5	M4×0.7	M5×0.8	4.3	7.3	4	3	5.3	8.3	4.5	3		
25	M6×1深さ12	16	12	Rc1/8	M6×1	M6×1深さ12	28	40.5	8	4	12.5	12	M10×27	45	40.5	M4×0.7	M5×0.8	4.3	7.3	4	3	5.3	8.3	4.5	3		
32	M8×1.25深さ16	20	16	Rc1/8	M8×1.25	M8×1.25深さ16	36	48.5	10	5	14.5	12	M14×31	58	48	M5×0.8	M5×0.8	5.3	8.3	4.5	3	5.3	8.3	4.5	3		
40	M8×1.25深さ16	20	16	Rc1/8	M8×1.25	M8×1.25深さ16	32	47	10	5	14.5	12	M14×31	67	54	M5×0.8	M6×1	5.3	8.3	4.5	3	6.3	10.3	5.5	3		
50	M10×1.5深さ20	25	20	Rc1/4	M10×1.5	M10×1.5深さ20	39	53	12	6	13	15	M18×35	83.5	62	M5×0.8	M8×1.25	5.3	8.3	4.5	3	8.3	13.3	7	4.5		
63	M10×1.5深さ20	25	20	Rc1/4	M10×1.5	M10×1.5深さ20	39	54	12	6	13	15	M18×35	95.5	64	M5×0.8	M8×1.25	5.3	8.3	4.5	3	8.3	13.3	7	4.5		

ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C
ストローク
ジグ C
低摩擦
ベシック
ペン
スリム
ツイン
ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6~10
ガイドジグ
12~63
ツイン
ロッドφ6
ツイン
ロッド B
アルファ
サインロッド
アクシス
シリンド
スライド
ユニット
ハイ
マルチ
ミニガイド
スライダ
ロッド
スライダ
Z
スライダ
GT
ミニガイド
テーブル
ORV
ORC
φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
φ63,φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
レハンド
フラット形
エアハンド
三爪
ハンド
メカ
ハンド
ラバー
ハンド
MJC
コンプラ
イアンス
コンプラ
θレス
SHM
マイクロ
SHM
高速
バルブバック
低速
シリンド
リニア
磁気
ストローク
センサ
センサ
スイッチ
CJ
CRE

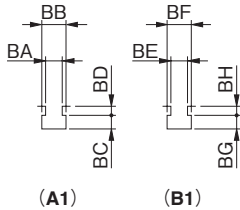
ストローク調節シリンダ寸法図 (mm)

ころがり軸受タイプ SGDA PQ シリンダ径 × ストローク

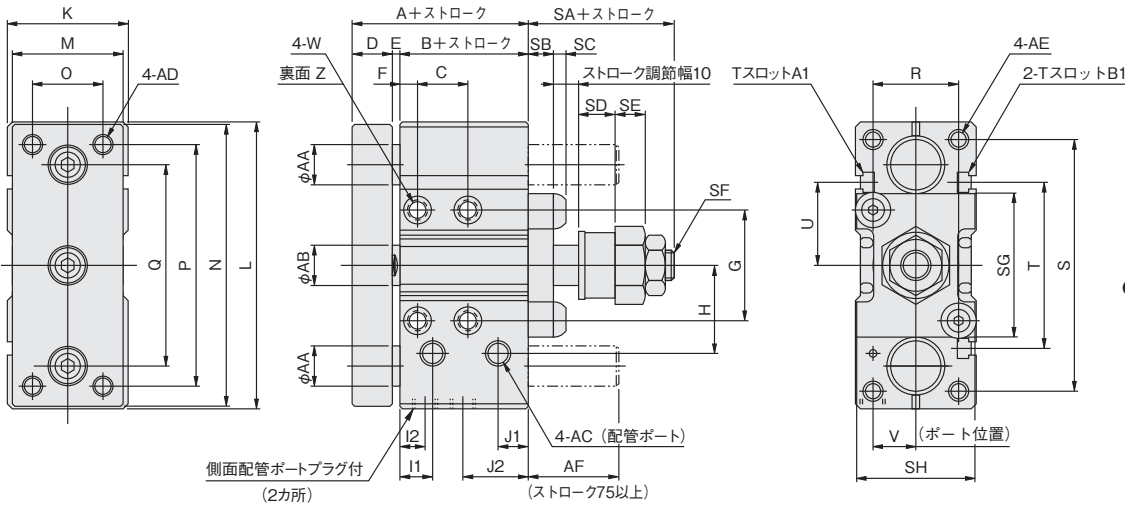
●φ12・φ16 (図はφ16)



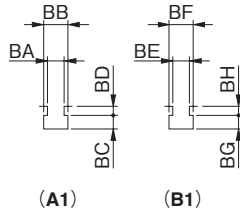
●TスロットA1, B1寸法図



●φ20～φ63 (図はφ32)



●TスロットA1, B1寸法図



径	記号	A	B	C							D	E	F	G	H	I1	I2	J1	J2	K	L	M	N	O	P	Q	R	S	T	U	V注	W
				ストローク																												
				10	20	30	40	50	100	125以上																						
12		36	25	15	25	35	45	55	—	8	3	5	22	17	10	9	6	14	28	58	22	56	14	48	42	18	51	37	18.5	8.5	φ42(通し穴)座ぐりφ8深さ4.5	
16		40	27	15	25	35	45	55	—	10	3	5	26	19	10	9	7.5	16	32	68	26	66	16	56	47	20	60	44	22	9.5	φ42(通し穴)座ぐりφ8深さ4.5	
20		52	36	20	30	40	50	60	110	12	4	6	30	27	11	11	10	20	40	82	36	80	24	66	58	26	72	54	27	13.5	φ52(通し穴)座ぐりφ9.5深さ5.5	
25		54	38	20	30	40	50	60	110	12	4	6	33	29	12	12	10	21	42	92	38	90	26	76	63	30	80	54	27	14.5	φ52(通し穴)座ぐりφ9.5深さ5.5	
32		59	40	20	30	40	50	60	110	15	4	7	44	35	13	10	12	25	48	114	44	112	28	96	80	34	100	66	33	17	φ68(通し穴)座ぐりφ11深さ7	
40		63	44	20	30	40	50	60	110	15	4	7	52	40	14	14	13	25	54	124	50	122	34	106	90	40	106	82	41	18	φ68(通し穴)座ぐりφ11深さ7	
50		70	47	20	30	40	50	60	110	18	5	8	66	52.5	15.5	10	15	31	66	150	62	148	42	120	110	44	130	100	50	22	φ86(通し穴)座ぐりφ14深さ9	
63		70	47	20	30	40	50	60	110	18	5	8	78	60	17	10	14	31	76	162	72	160	52	132	122	44	144	120	60	24	φ86(通し穴)座ぐりφ14深さ9	

注：V寸法は側面配管ポートの位置を示しています。

記号 径	Z	AA	AB	AC	AD	AE	AF	ストローク調節								Tスロット		BA	BB	BC	BD	BE	BF	BG	BH
								SA	SB	SC	SD	SE	SF	SG	SH	A1	B1								
								SA	SB	SC	SD	SE	SF	SG	SH	A1	B1								
12	M5×0.8深さ8	6	6	M5×0.8	M4×0.7	M4×0.7深さ8	15	31.5	6	0.6	9.7	10	M5×21	32	27	M3×0.5	M4×0.7	3.3	5.8	3	1.5	4.3	7.3	3.5	2.5
16	M5×0.8深さ11	8	8	M5×0.8	M5×0.8	M5×0.8深さ10	23	34.4	6	3.4	11.5	10	M6×23	35.5	31	M4×0.7	M4×0.7	4.3	7.3	3.5	1.5	4.3	7.3	3.5	3
20	M6×1深さ12	12	10	Rc1/8	M6×1	M6×1深さ12	27	36.8	8	4	12	10	M8×25	42	36.5	M4×0.7	M5×0.8	4.3	7.3	4	3	5.3	8.3	4.5	3
25	M6×1深さ12	13	12	Rc1/8	M6×1	M6×1深さ12	28	40.5	8	4	12.5	12	M10×27	45	40.5	M4×0.7	M5×0.8	4.3	7.3	4	3	5.3	8.3	4.5	3
32	M8×1.25深さ16	16	16	Rc1/8	M8×1.25	M8×1.25深さ16	36	48.5	10	5	14.5	12	M14×31	58	48	M5×0.8	M5×0.8	5.3	8.3	4.5	3	5.3	8.3	4.5	3
40	M8×1.25深さ16	16	16	Rc1/8	M8×1.25	M8×1.25深さ16	32	47	10	5	14.5	12	M14×31	67	54	M5×0.8	M6×1	5.3	8.3	4.5	3	6.3	10.3	5.5	3
50	M10×1.5深さ20	20	20	Rc1/4	M10×1.5	M10×1.5深さ20	39	53	12	6	13	15	M18×35	83.5	62	M5×0.8	M8×1.25	5.3	8.3	4.5	3	8.3	13.3	7	4.5
63	M10×1.5深さ20	20	20	Rc1/4	M10×1.5	M10×1.5深さ20	39	54	12	6	13	15	M18×35	95.5	64	M5×0.8	M8×1.25	5.3	8.3	4.5	3	8.3	13.3	7	4.5

センサスイッチ使用可能最小シリンダストローク

●無接点タイプ・2色発光無接点タイプ

シリンダ径	2個取付 ^注		1個取付
	1面取付	2面取付	
12～63	10		5

注：ストローク5mmでの2個取付けも可能です。
ただし、オーバーラップが生じる場合がありますのでご注意ください。

●有接点タイプ

シリンダ径	2個取付		1個取付
	1面取付	2面取付	
12～63	10		10

センサスイッチ作動範囲・応差・最高感度位置

●作動範囲：ℓ

ピストンが移動してセンサスイッチがONしてから、さらにピストンが同方向に移動して、OFF するまでの範囲をいいます。

●応差：C

ピストンが移動してセンサスイッチがONした位置から、ピストンを逆方向に移動して、OFF するまでの距離をいいます。

●無接点タイプ・2色発光無接点タイプ

項目	径	12	16	20	25	32	40	50	63
作動範囲：ℓ		2～4	2～5	3.5～7.5	4～8	3～7	3.5～7.5	3.5～7.5	4～8.5
応 差：C		1.0以下							
最高感度位置 ^注		6							

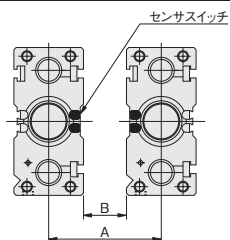
注：最高感度位置はリード線の反対側端面からの距離です。
備考：上表は参考値です。

●有接点タイプ

項目	径	12	16	20	25	32	40	50	63
作動範囲：ℓ		5.5~8	6.5~9	10~13	11.5~15	9~11.5	10~13.5	10.5~14.5	11~15.5
応 差：C		1.0以下	1.5以下						
最高感度位置 ^注		10							

注：最高感度位置はリード線の反対側端面からの距離です。
備考：上表は参考値です。

センサスイッチを接近して取り付ける場合



シリンダを隣接して使用される場合は、下表の値以下にならないようにシリンダを取り付けてください。

先端プレート同一方向

シリンダ径	無接点		有接点		2色発光無接点	
	A	B	A	B	A	B
12	33		28		36	8
16	37	5	32		40	8
20	45		40		48	8
25	50		42		54	12
32	56	8	48	0	60	12
40	62		54		66	12
50	78	12	66		80	14
63	88		76		94	18

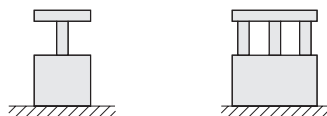
先端プレート逆向き方向

シリンダ径	無接点		有接点		2色発光無接点	
	A	B	A	B	A	B
12	34		28		34	6
16	38	6	32		38	6
20	46		40		48	8
25	54		42		54	12
32	60	12	48	0	60	12
40	66		54		66	12
50	84	18	66		84	18
63	94		76		94	18

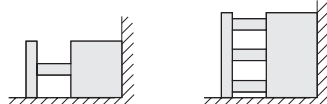
センサスイッチ取付、取外しに関する注意事項

ガイド付ジグシリンダφ12～φ63において、ストローク10mm以下の場合、下図の状態でのシリンダ取付後は、センサスイッチの取り付け・取り外しができませんのでご注意ください。

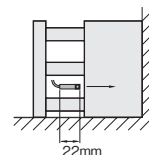
底面取付



角取付（2面及び3面）

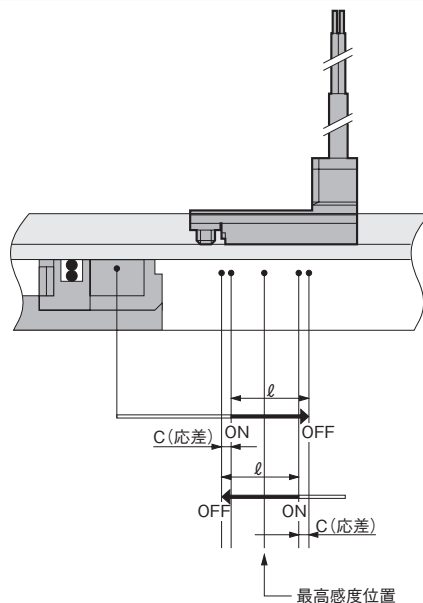
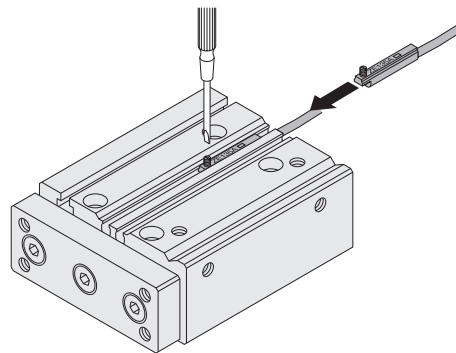


※ストローク20mm以上の場合、は、プレート（シリンダ出側状態）を出した状態にて、センサスイッチの取り付け、取り外しが可能です。



センサスイッチの移動要領

- 止めねじをゆるめると、センサスイッチはシリンダチューブのスイッチ取付溝にそって移動することができます。
- 止めねじの締め付けトルクは0.1N・m～0.2N・m程度にしてください。



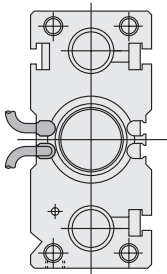
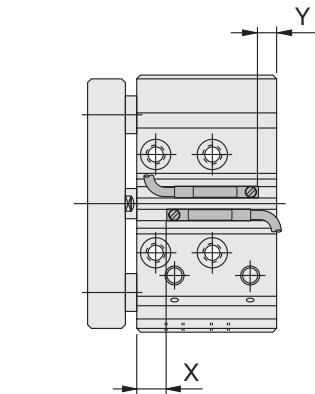
ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグC
ジグC
ストローク
ジグC
低摩擦
ペーシック
ペン
スリム
ツイン
ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6～10
ガイドジグ
12～63
ツイン
ロッドφ6
ツイン
ロッドB
アルファ
ツインロッド
アクシス
シリンダ
スライド
ユニット
ハイ
マルチ
ミニガイド
スライダ
ロッド
スライダ
Z
スライダ
GT
ミニガイド
テーブル
ORV
ORC
φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
φ63,φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
ハンド
フラット形
エアハンド
三爪
ハンド
メカ
ハンド
ラバー
ハンド
MJC
コンブラ
イアンス
コンブラ
θレス
SHM
マイクロ
SHM
高速
バルバック
低速
シリンダ
リニア
磁気
ストローク
センサ
センサ
スイッチ
CJ
CRE

ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C
ストローク
ジグ C
低摩擦
ベーシック
ペン
スリム
ツイン
ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6~10
ガイドジグ
12~63
ツイン
ロッドφ6
ツイン
ロッド B
アルファ
ツインロッド
アクシス
シリンダ
スライド
ユニット
ハイ
マルチ
ミニガイド
スライダ
ロッド
スライダ
Z
スライダ
GT
ミニガイド
テーブル
ORV
ORC
φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
φ63,φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
Lハンド
フラット形
エアハンド
三爪
ハンド
メカ
ハンド
ラバー
ハンド
MJC
コンプラ
イアンス
コンプラ
θレス
SHM
マイクロ
SHM
高速
バルバック
低速
シリンダ
リニア
磁気
ストローク
センサ
センサ
スイッチ
CJ
CRE

ストロークエンド検出センサスイッチ取付位置

センサスイッチを下図の位置（表中の数値は参考値）に取り付けると、ストロークエンドでマグネットがセンサスイッチの最高感度位置にきます。

●スタンダードシリンダ



※スクレーパ仕様は、スタンダードシリンダ本体長さ+10mmにて入側ポート位置が10mmヘッド側へずれる形状です。

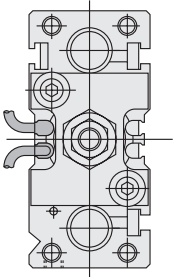
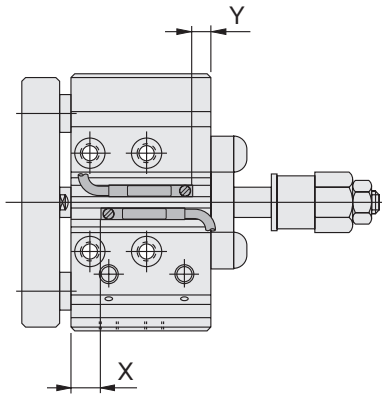
■無接点タイプ・2色発光無接点タイプ

記号		径	12	16	20	25	32	40	50	63
X	径		9.5	11	14	16	15	16.5	16.5	16.5
	径		19.5	21	24	26	25	26.5	26.5	26.5
Y	径		3.5	4.5	10	10	13	15.5	18.5	18.5
	径		3.5	4.5	10	10	13	15.5	18.5	18.5

■有接点タイプ

記号		径	12	16	20	25	32	40	50	63
X	径		5.5	7	10	12	11	12.5	12.5	12.5
	径		15.5	17	20	22	21	22.5	22.5	22.5
Y	径		0	0	6	6	9	11.5	14.5	14.5
	径		0	0	6	6	9	11.5	14.5	14.5

●ストローク調節シリンダ



■無接点タイプ・2色発光無接点タイプ

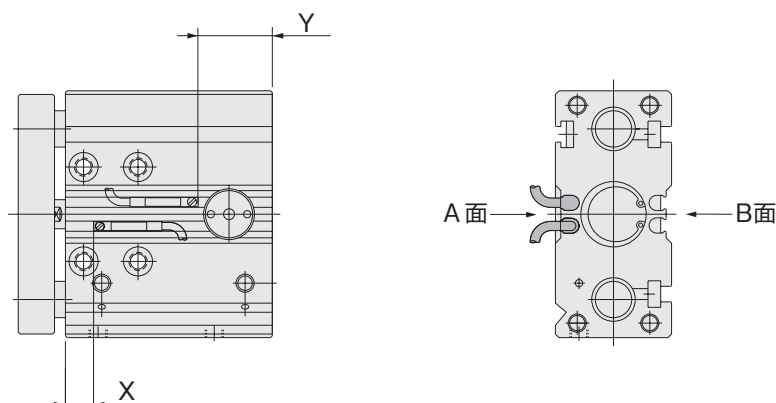
記号		径	12	16	20	25	32	40	50	63
X		径	7	7	10	11	15	16.5	16.5	16.5
Y		径	6	8	14	15	13	15.5	18.5	18.5

■有接点タイプ

記号		径	12	16	20	25	32	40	50	63
X		径	3	3	6	7	11	12.5	12.5	12.5
Y		径	2	4	10	11	9	11.5	14.5	14.5

センサスイッチを下図の位置(表中の数値は参考値)に取り付けると、ストロークエンドでマグネットがセンサスイッチの最高感度位置にきます。

●ヘッド側エンドキープシリンダ



■無接点タイプ・2色発光無接点タイプ

記号	径	12	16	20	25	32	40	50	63
X		9.5	11	14	16	15	16.5	16.5	16.5
Y		23.5	24.5	30	30	33	35.5	48.5	48.5

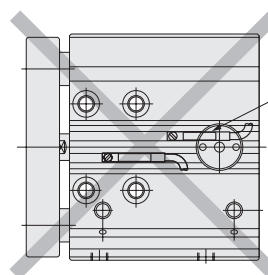
備考：ヘッド側エンドキープでSt=10の場合、A面にはセンサスイッチは取り付けられません。(B面には取り付けます。)

■有接点タイプ

記号	径	12	16	20	25	32	40	50	63
X		5.5	7	10	12	11	12.5	12.5	12.5
Y		20	20	26	26	29	31.5	44.5	44.5

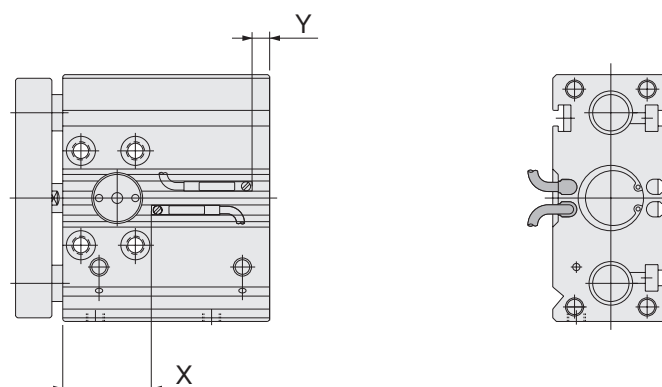
備考：ヘッド側エンドキープでSt=10の場合、A面にはセンサスイッチは取り付けられません。(B面には取り付けます。)

右図のように、ヘッド側エンドキープシリンダ(-HL)にセンサスイッチを取り付ける場合、リード線を両方ともヘッド側に出す取り付けは、できませんのでご注意ください。ただし、B面には取り付けます。



キープ機構部にセンサスイッチが干渉するため。

●ロッド側エンドキープシリンダ



■無接点タイプ・2色発光無接点タイプ

記号	径	12	16	20	25	32	40	50	63
X		29.5	31	34	36	35	36.5	46.5	46.5
Y		3.5	4.5	10	10	13	15.5	18.5	18.5

■有接点タイプ

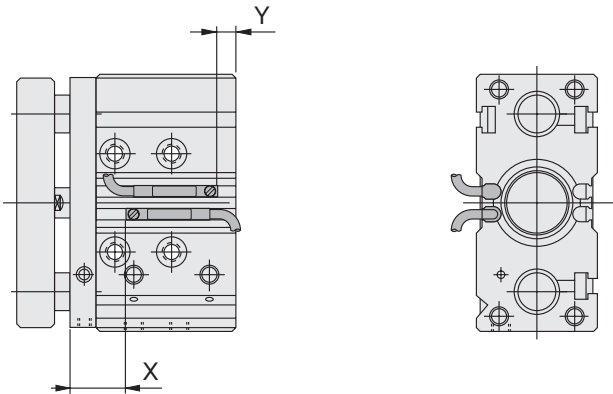
記号	径	12	16	20	25	32	40	50	63
X		25.5	27	30	32	31	32.5	42.5	42.5
Y		0	0	6	6	9	11.5	14.5	14.5

ミニ ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグC ストローク
ジグC 低摩擦
ベースック
ペン
スリム
ツイン ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ 6~10
ガイドジグ 12~63
ツイン ロッドφ6
ツイン ロッドφ8
アルファ ツインロッド
アクシス シリンダ
スライド ユニット
ハイ マルチ
ミニガイド スライダ
ロッド スライダ
Z スライダ
GT
ミニガイド テーブル
ORV
ORC φ10
ORCA ORGA
ORK
ORC φ63,φ80
ORW MRW
ORB
MRV
MRC MRG
MRB
ORS MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
Lハンド
フラット形 エアハンド
三爪 ハンド
メカ ハンド
ラバー ハンド
MJC
コンプラ イアンス
コンプラ θレス
SHM マイクロ
SHM
高速 バルブバック
低速 シリンダ
リニア 磁気
ストローク センサ
センサ スイッチ
CJ CRE

ストロークエンド検出センサスイッチ取付位置

センサスイッチを下図の位置（表中の数値は参考値）に取り付けると、ストロークエンドでマグネットがセンサスイッチの最高感度位置にきます。

●クリーンシステム対応シリンダ



■無接点タイプ・2色発光無接点タイプ

記号	径	12	16	20	25	32	40	50	63
mm									
X		19.5	21	24	26	25	26.5	26.5	26.5
Y		3.5	4.5	10	10	13	15.5	18.5	18.5

■有接点タイプ

記号	径	12	16	20	25	32	40	50	63
mm									
X		15.5	17	20	22	21	22.5	22.5	22.5
Y		0	0	6	6	9	11.5	14.5	14.5