

KOGANEI

駆動機器

MAGNET TYPE RODLESS CYLINDERS MRC,MRG SERIES マグネット式ロッドレスシリンダ MRC,MRGシリーズ INDEX

RoHS指令規制物質対応製品

特長	1204
MRCシリーズ	
仕様一覧	1206
注文記号	1207
内部構造／各部名称と主要部材質	1208
寸法図	1209
MRGシリーズ	
仕様一覧	1211
注文記号	1213
内部構造／各部名称と主要部材質	1214
寸法図	1215
センサスイッチ	1217
取扱い要領と注意事項	1221



注意

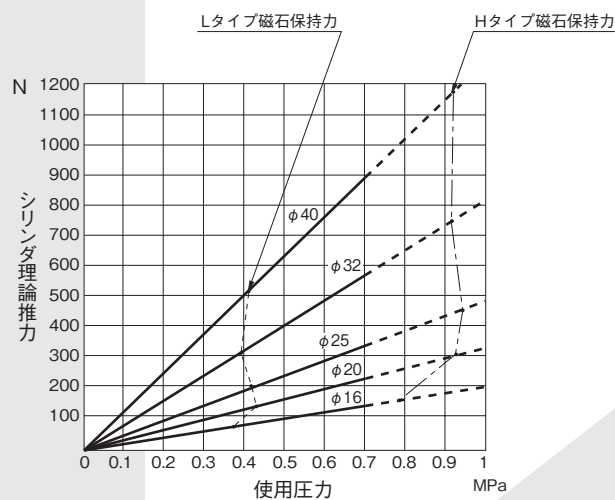
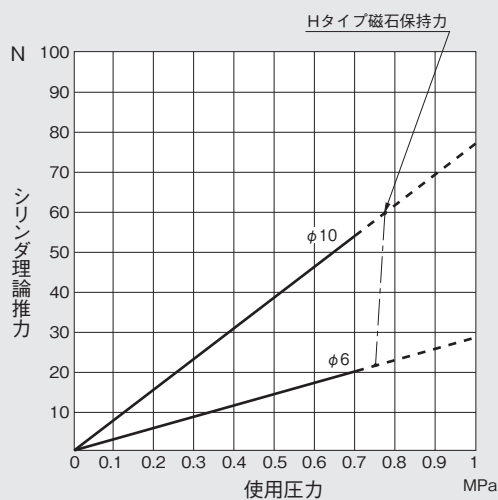
ご使用になる前に後付ページの「安全上のご注意」を必ずお読みください。

ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C
ストローク
ジグ C
低摩擦
ベアシック
ペン
スリム
ツイン
ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6~10
ガイドジグ
12~63
ツイン
ロッドφ6
ツイン
ロッド B
アルファ
ツイロッド
アクシス
シリンダ
スライド
ユニット
ハイ
マルチ
ミニガイド
スライダ
ロッド
スライダ
Z
スライダ
GT
ミニガイド
テーブル
ORV
ORC
Φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
Φ63,Φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
ハンド
フラット形
エアハンド
三爪
ハンド
メカ
ハンド
ラバー
ハンド
MJC
コンプラ
イアシス
コンプラ
θレス
SHM
マイクロ
SHM
高速
バルバック
低速
シリンダ
リニア
磁気
ストローク
センサ
センサ
スイッチ
CJ
CRE

ミニ ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C ストローク
ジグ C 低摩擦
ベシック
ペン
スリム
ツイン ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ 6~10
ガイドジグ 12~63
ツイン ロッドφ6
ツイン ロッドφ8
アルファ ツインロッド
アクシス シリンダ
スライド ユニット
ハイ マルチ
ミニガイド スライダ
ロッド スライダ
Z スライダ
GT
ミニガイド テーブル
ORV
ORC φ10
ORCA ORGA
ORK
ORC φ63,φ80
ORW MRW
ORB
MRV
MRC MRG
MRB
ORS MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
Lハンド
フラット形 エアハンド
三爪 ハンド
メカ ハンド
ラバー ハンド
MJC
コンプラ イアンス
コンプラ θレス
SHM マイクロ
SHM
高速 バルブバック
低速 シリンダ
リニア 磁気
ストローク センサ
センサ スイッチ
CJ
CRE

マグネット式ロッドレスシリンダ MRC, MRG

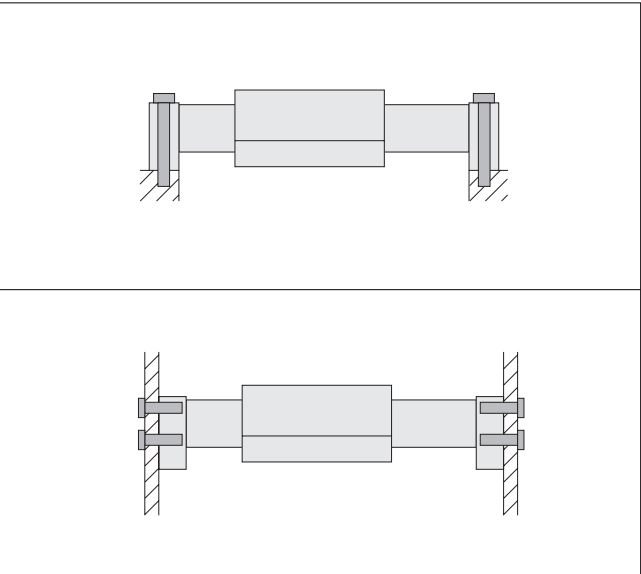
ネオジウム系希土類マグネットの採用により
大きな保持力で安定した作動を約束します。



MRC 〈基本形〉

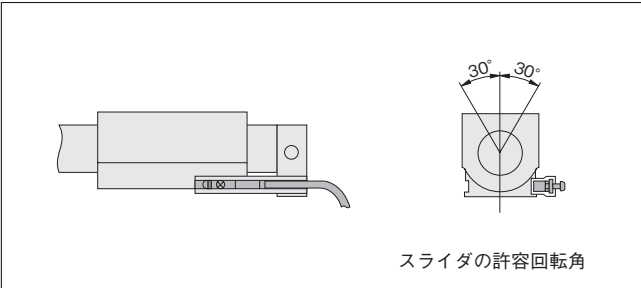
1. 取付けが容易

エンドカバーはブロックタイプで、取付ブラケットなしで直接取付け
ができます。



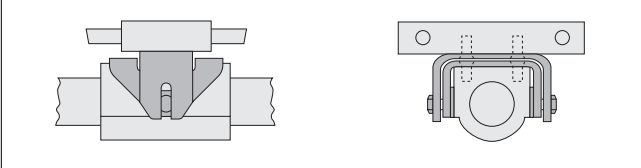
2. センサスイッチが取付可能

シリンダ径6mmを除くHタイプは、センサスイッチを取り付けるだけ
で、ストロークエンドでの位置検出が容易にできます。



3. Mマウントの取付け図

モーメントによる余分な負荷がかかりにくいマウント（Mマウント）
をオプション設定。Mマウントを使用すれば、芯合わせが容易で、軽
快な作動が可能になります。



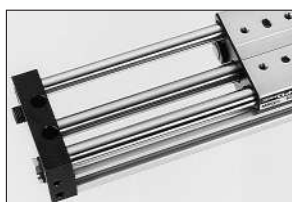
ワイドバリエーションで、省スペース、シンプル化を強力にサポートします。
シリンダ径：φ6、φ10、φ16、φ20、φ25、φ32、φ40



MRG 〈ガイド付〉

1. 耐久性を高め、高荷重を可能にするガイド機構を装備

シリンダチューブにかかる荷重を2本のガイドシャフトに分散。高い積載荷重(φ40では、最大490.3N)・許容モーメントが得られます。



2. ストローク微調節可能

ストローク調節ボルトにより、ストロークを片側+1〜6mmの範囲で微調節できます。



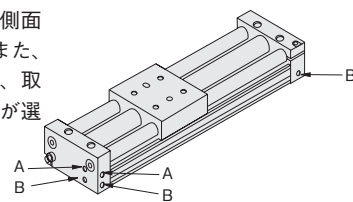
3. 両ロッド形ショックアブソーバを装備可能

スライダに装着可能な両ロッド形ショックアブソーバをオプション設定。調節不要の多孔オリフィスタイプで、衝撃をソフトに吸収します。



4. 一面集中配管

下図のように、端面あるいは側面で一面集中配管が可能です。また、配管ポートが複数にあるため、取付け環境に合わせて配管位置が選択できます。



5. センサスイッチが取付可能

センサスイッチ用マグネットと取付レーンを標準装備。種類豊富な小形センサスイッチが簡単に取り付けられます。

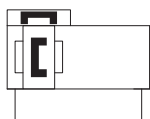


ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグC
ジグC
ストローク
ジグC
低摩擦
ベアリング
ペン
スリム
ツイン
ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6~10
ガイドジグ
12~63
ツイン
ロッドφ6
ツイン
ロッドφ8
アルファ
サイズロッド
アクシス
シリンダ
スライド
ユニット
ハイ
マルチ
ミニガイド
スライド
ロッド
スライド
Z
スライド
GT
ミニガイド
テーブル
ORV
ORC
φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
φ63,φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
ハンド
フラット形
エアハンド
三爪
ハンド
メカ
ハンド
ラバー
ハンド
MJC
コンプラ
イアシス
コンプラ
θレス
SHM
マイクロ
SHM
高速
バルバック
低速
シリンダ
リニア
磁気
ストローク
センサ
センサ
スイッチ
CJ
CRE

MRG

ガイド付

表示記号



●MRGH6は、垂直取付けでは使用できません。



仕様

シリンダ径mm		6	10	16	20	25	32	40
項目								
作動形式		複動形						
使用流体		空気						
使用圧力範囲	MPa	Hタイプ		0.25～0.7				
		Lタイプ		0.2～0.7				
保証耐圧力		MPa		1.03				
使用温度範囲		℃		0～60				
使用速度範囲 ^注		mm/s		100～500				
クッション		ゴムバンパ方式						
給油		不要						
ストローク調節範囲		mm		+ 1～- 6(片側) (ストロークエンド微調節のみ)				
ストローク公差	mm	1000以下		+1.5 0				
		1001～1500		+2.0 0				
配管接続口径		M5×0.8			Rc1/8			Rc1/4

注：センサスイッチを中間位置で使用する場合は、負荷リレーなどの応答速度との関係上、
最大使用速度を300mm/s以下にしてください。

備考：センサスイッチの詳細は1819ページをご覧ください。

磁石保持力

シリンダ径mm		6	10	16	20	25	32	40
タイプ								
Hタイプ		20.6	58.8	156.9	294.2	451.1	715.9	1147.4
Lタイプ		—	—	73.5	127.5	196.1	313.8	500.1

備考：シリンダ径6mmおよび10mmはHタイプのみです。

ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグC
ジグC
ストローク
ジグC
低摩擦
ペーシック
ベン
スリム
ツイン
ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6~10
ガイドジグ
12~63
ツイン
ロッドφ6
ツイン
ロッドB
アルファ
ツイロッド
アクシス
シリンド
スライド
ユニット
ハイ
マルチ
ミニガイド
スライダ
ロッド
スライダ
Z
スライダ
GT
ミニガイド
テーブル
ORV
ORC
Φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
Φ63,Φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
Lハンド
フラット形
エアハンド
三爪
ハンド
メカ
ハンド
ラバー
ハンド
MJC
コンプラ
イアシス
コンプラ
θレス
SHM
マイクロ
SHM
高速
バルバック
低速
シリンド
リニア
磁気
ストローク
センサ
センサ
スイッチ
CJ
CRE

ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C
ストローク
ジグ C
低摩擦
ベシック
ペン
スリム
ツイスト
ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6〜10
ガイドジグ
12〜63
ツイン
ロッドφ6
ツイン
ロッド 8
アルファ
ツイスト
アクシス
シリンド
スライド
ユニット
ハイ
マルチ
ミニガイド
スライダ
ロッド
スライダ
Z
スライダ
GT
ミニガイド
テーブル
ORV
ORC
φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
φ63,φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
Lハンド
フラット形
エアハンド
三爪
ハンド
メカ
ハンド
ラバー
ハンド
MJC
コンプラ
イアンス
コンプラ
θレス
SHM
マイクロ
SHM
高速
バルバック
低速
シリンド
リニア
磁気
ストローク
センサ
センサ
スイッチ
CJ
CRE

シリンド径とストローク


mm		
シリンド径	標準ストローク	製作可能ストローク範囲
6	50, 100, 150, 200	0〜300
10	50, 100, 150, 200, 250, 300	0〜500
16	100, 150, 200, 250, 300, 350, 400, 450, 500	0〜750
20	150, 200, 250, 300, 350, 400, 450, 500, 600	0〜1000
25	200, 250, 300, 350, 400, 450, 500, 600, 700, 800	0〜1500
32	200, 250, 300, 350, 400, 450, 500, 600, 700, 800	0〜1500
40	200, 250, 300, 350, 400, 450, 500, 600, 700, 800, 900, 1000	0〜1500

標準ストローク以外のストロークも、1mmごとに製作可能です。

ショックアブソーバ仕様（オプション）

形式	KSHDM 5×6	KSHDM 5×8	KSHDM 5×10	KSHDM 6×10	KSHDM 8×12	KSHDM 10×15	KSHDM 12×18
項目							
適応シリンド	MRGH6	MRGH10	MRG□16	MRG□20	MRG□25	MRG□32	MRG□40
最大吸収能力 J	0.5	1.0	2.5	3.9	5.9	13.3	26.5
吸収ストローク mm	6	8	10	10	12	15	18
最大衝突速度 mm/s	800						
最高使用頻度 cycle/min	60						
スプリング戻り力 ^注 N	4.9	7.8	6.9	6.9	19.6	14.7	16.7
偏角度	2° 以下						
使用温度範囲 °C	0〜60						

注：圧縮時の値です。

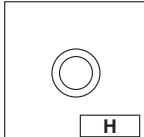
 ショックアブソーバの耐久性は、使用条件によりマグネット式ロッドレスシリンド本体と異なります。

質量

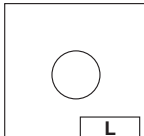
kg					
シリンド径 mm	ゼロストローク質量		ストローク1mmごとの 加算質量	加算質量	
	Hタイプ	Lタイプ		ショックアブソーバ	センサスイッチ1個(ホルダ付)
6	0.26	—	0.0007	0.015	A : 0.05 B : 0.09
10	0.47	—	0.0016	0.027	
16	0.77	0.71	0.0023	0.033	
20	1.27	1.22	0.0032	0.055	
25	1.67	1.61	0.0040	0.086	
32	3.11	3.00	0.0060	0.166	
40	5.20	4.88	0.0090	0.225	

■磁石保持力

Hタイプ



Lタイプ




●シリンダ径6mmと10mmにはありません。

タイプ	シリンダ径 mm	6	10	16	20	25	32	40
Hタイプ		20.6	58.8	156.9	294.2	451.1	715.9	1147.4
Lタイプ		—	—	73.5	127.5	196.1	313.8	500.1

■ショックアブソーバ


●標準は
ストップボルト付。

ショックアブソーバなし



無記入

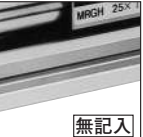
ショックアブソーバ付



-K


■センサスイッチの形式

センサスイッチなし



無記入

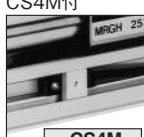
CS3M付



-CS3M

●有接点タイプ
●表示灯付
●DC10～30V
AC85～230V


CS4M付



-CS4M

●有接点タイプ
●表示灯付
●DC10～30V
AC85～230V


ZG530付



-ZG530

●無接点タイプ
●表示灯付
●DC10～28V


ZG553付



-ZG553

●無接点タイプ
●表示灯付
●DC4.5～28V

CS5M付



-CS5M

●有接点タイプ
●表示灯なし
●DC3～30V
●AC85～115V

■センサスイッチの
リード線長さ
(センサスイッチ付
の場合)

●A：1000mm
●B：3000mm

■センサスイッチの数
(センサスイッチ付
の場合)

●1：1個付
●2：2個付

★出荷時に添付
★3個以上のセン
サスイッチをご
使用の場合は数
量をご記入くだ
さい。

基本形式

シリンダ径×ストローク

MRG	H L	×	-K	-ZG530 -ZG553 -CS3M -CS4M -CS5M	A B	1 2 :
-----	--------	---	----	---	--------	-------------

●前ページの「シリンダ径とストローク」の表をご覧ください。

●ストローク100mm未満のショックアブソーバ付は
オーダーメイドとなります。

●詳細については1819ページをご覧ください。

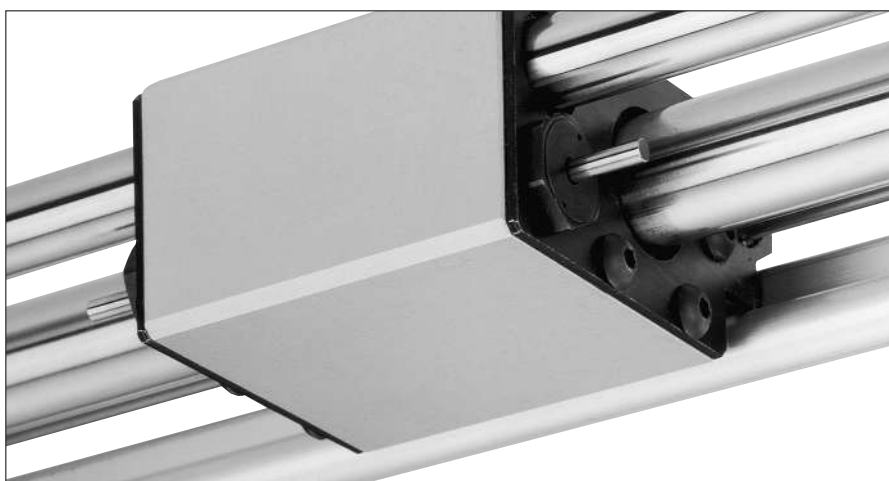
アディショナルパーツ（別売部品）

ショックアブソーバ



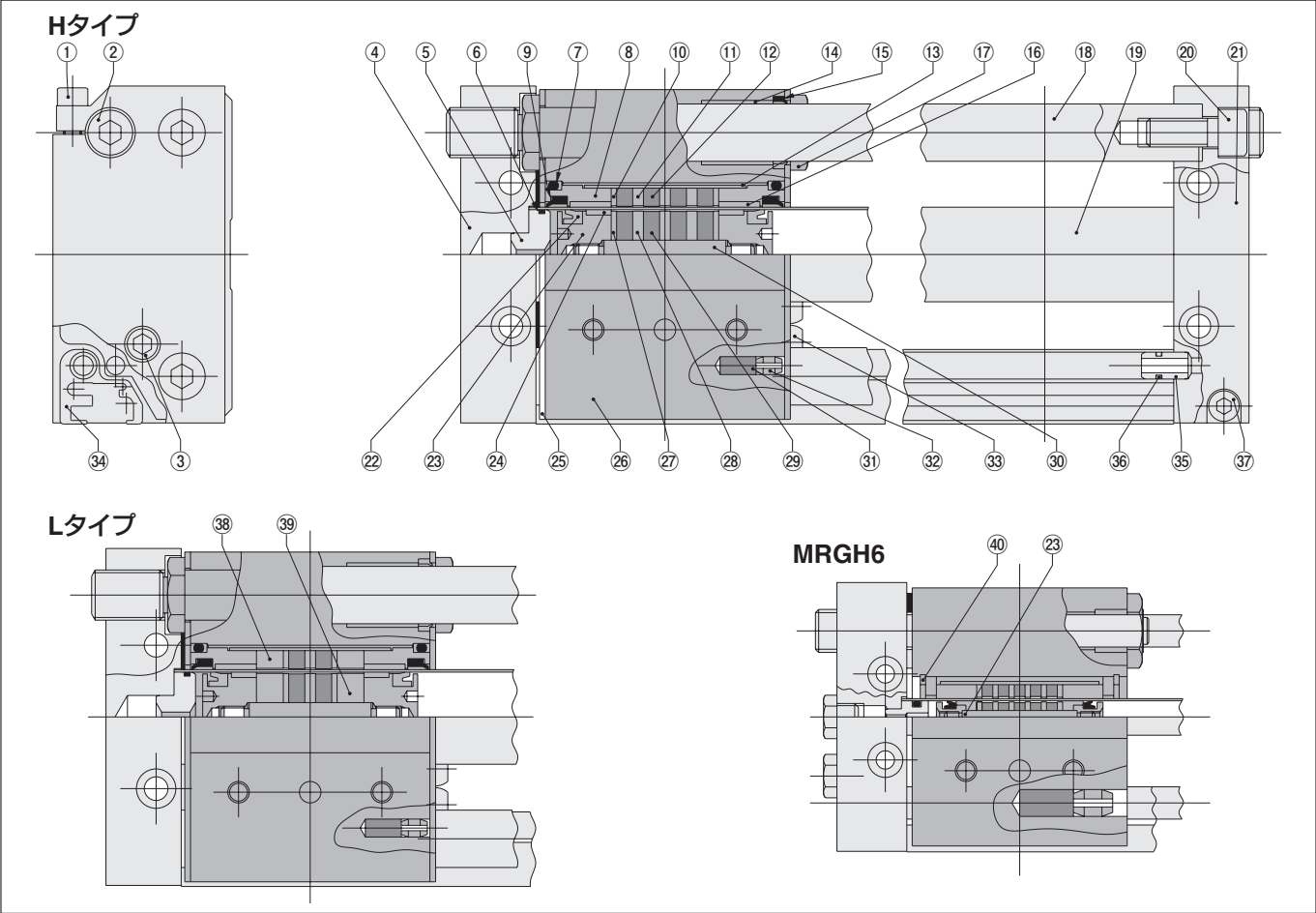
- φ6シリンダ用——KSHDM 5×6
- φ10シリンダ用——KSHDM 5×8
- φ16シリンダ用——KSHDM 5×10
- φ20シリンダ用——KSHDM 6×10
- φ25シリンダ用——KSHDM 8×12
- φ32シリンダ用——KSHDM 10×15
- φ40シリンダ用——KSHDM 12×18

注：取付ナットは添付していません、現在使用されて
いるストップボルトの取付ナット（共通部品）を使
用し、取り付けてください。



ミニ ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C ストローク
ジグ C 低摩擦
ベアシック
ペン
スリム
ツイン ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ 6～10
ガイドジグ 12～63
ツイン ロッドφ6
ツイン ロッド B
アルファ ツインロッド
アクシス シリンド
スライド ユニット
ハイ マルチ
ミニガイド スライダ
ロッド スライダ
Z スライダ
GT
ミニガイド テーブル
ORV
ORC φ10
ORCA ORGA
ORK
ORC φ63,φ80
ORW MRW
ORB
MRV
MRC MRG
MRB
ORS MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
ハンド
フラット形 エアハンド
三爪 ハンド
メカ ハンド
ラバー ハンド
MJC
コンプラ イアンス
コンプラ θレス
SHM マイクロ
SHM
高速 バルブバック
低速 シリンド
リニア 磁気
ストローク センサ
センサ スイッチ
CJ
CRE

内部構造



各部名称と主要部材質

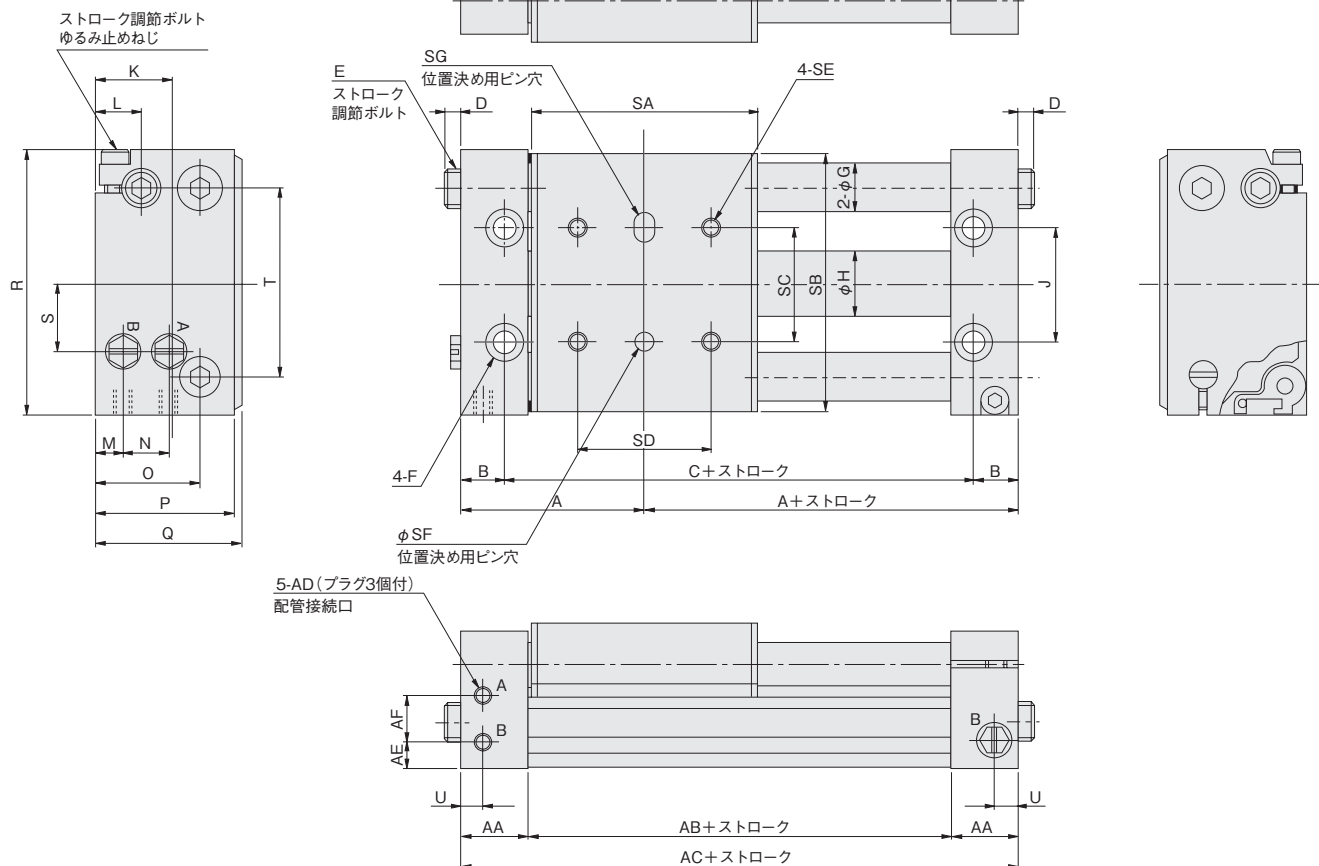
No.	名称	材質	数量	備考
①	ストローク調節ボルト ゆるみ止めねじ	合金鋼	2	六角穴付ボルト
②	ストローク調節ボルト	合金鋼	2	
③	プラグ	鋼	3	
④	エンドカバー ^R 注1	アルミ合金 (アルマイト処理)	1	
⑤	エンドパイプ	アルミ合金	2	
⑥	シリンドガスケット	合成ゴム (NBR)	2	
⑦	スライダガスケット	合成ゴム (NBR)	2	φ6にはありません。
⑧	スクレーパホルダ	アルミ合金 (アルマイト処理)	2	φ6のみ鋼
⑨	スクレーパ	合成ゴム (NBR)	2	
⑩	アウトヨークB	銅 (無電解ニッケルめっき)	2	
⑪	アウトヨークA	銅 (無電解ニッケルめっき)	3	Lタイプは1個(φ6は4個、φ10は2個)
⑫	アウトマグネット	希土類マグネット	4	Lタイプは2個(φ6は5個、φ10は3個)
⑬	スライダチューブ	ステンレス鋼	1	
⑭	ブッシュ	裏金付特殊樹脂	4	
⑮	スクレーパ	合成ゴム (NBR)	4	φ6にはありません。
⑯	ブッシュ	特殊樹脂	2	
⑰	ストッパボルト	炭素鋼	1	ショックアブソーバ (オプション)
⑱	ガイドシャフト	炭素鋼 (硬質クロムめっき)	2	
⑲	シリンドチューブ	ステンレス鋼 (φ6、φ10、φ16)	1	硬質クロムめっき
		アルミ合金 (φ20、φ25、φ32、φ40)	1	アルマイト処理
⑳	ガイドシャフト固定ねじ	合金鋼	3	六角穴付ボルト
㉑	エンドカバー ^L 注2	アルミ合金 (アルマイト処理)	1	

No.	名称	材質	数量	備考
㉒	ピストンパッキン	合成ゴム (NBR)	1	
㉓	ピストン	アルミ合金	2	φ6のみ鋼
㉔	インナウェアリング	特殊樹脂	2	
㉕	スクレーパプレート	銅 (黒色亜鉛めっき)	2	φ6にはありません。
㉖	スライダ	アルミ合金 (アルマイト処理)	1	
㉗	インナヨークB	銅(無電解ニッケルめっき)	2	
㉘	インナヨークA	銅(無電解ニッケルめっき)	3	Lタイプは1個(φ6は4個、φ10は2個)
㉙	インナマグネット	希土類マグネット	4	Lタイプは2個(φ6は5個、φ10は3個)
㉚	シャフト	ステンレス鋼	1	
㉛	センサスイッチ用 マグネット	希土類マグネット	1	
㉜	マグネット押え	ポリアセタール	1	
㉝	スクレーパプレート 止めねじ	合金鋼	6	六角穴付ボルト φ6のみ黄銅
㉞	センサスイッチ 取付レーン	アルミ合金 (アルマイト処理)	1	バイパスパイプ兼用
㉟	パイプ	アルミ合金	2	
㊱	パイプガスケット	合成ゴム (NBR)	2	
㊲	パイプ固定ねじ	合金鋼	1	六角穴付ボルト
㊳	アウトスパーサ	アルミ合金	2	Lタイプのみ
㊴	インナスパーサ	アルミ合金	2	Lタイプのみ
㊵	止め輪	ポリアセタール	2	

注1：集中配管できる側を指します。
注2：センサレーンを手前にして右側を指します。

MRG寸法図 (mm)

MRG シリンダ径 × ストローク



シリンダ径	記号	A	B	C	D	E	F	G	H	J	K	L
6		34	9	50	4	M8×1.25 l=14	φ3.4座ぐりφ6.5 深さ3.3	6	6.8	16	14.5	10
10		37.5	9	57	3	M10×1.5 l=15	φ4.5座ぐりφ8深さ4.5	10	11	20	18	12
16		48	11	74	4	M10×1.5 l=18	φ5.5座ぐりφ9.5 深さ5	12	17.4	30	20	12
20		52.5	13	79	3	M12×1.75 l=19	φ5.5座ぐりφ9.5 深さ5.5	14	21.4	35	24	15
25		57	14	86	4	M14×2 l=20	φ6.6座ぐりφ11 深さ6.5	16	26.4	40	26	16
32		68.5	16	105	2	M18×2.5 l=22	φ9座ぐりφ14 深さ8.5	20	33.6	50	31	20
40		76.5	19	115	4	M20×2.5 l=25	φ9座ぐりφ14 深さ8.5	25	41.6	65	37.5	24

シリンダ径	記号	M	N	O	P	Q	R	S ^注	T	U	AA	AB	AC	AD
6		6	8.5	22	26	27	50	11	32	5	13	42	68	M5×0.8
10		6	11.5	26	33	34	60	16	44	5	14	47	75	M5×0.8
16		7	12	27	36	38	70	18	50	5.5	17	62	96	M5×0.8
20		8	14.5	33	44	46	84	23	60	7.5	19	67	105	Rc1/8
25		8.5	16.5	36	48	50	94	25	68	7.5	21	72	114	Rc1/8
32		10	20	44	58	60	116	32	85	8	25	87	137	Rc1/8
40		12	24	52	70	72	140	41	102	10	28	97	153	Rc1/4

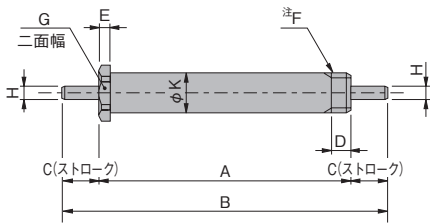
注：MRGH6の配管接続口Aまでの寸法は0です。

シリンダ径	記号	AE	AF	SA	SB	SC	SD	SE	SF	SG
6		6	10.5	40	48	20	20	M4×0.7 深さ7	φ4H8 深さ4	4 ^{+0.1} ₀ ×6(小判形) 深さ4
10		6	11.5	45	59	25	25	M4×0.7 深さ7	φ4H8 深さ4	4 ^{+0.1} ₀ ×6(小判形) 深さ4
16		7	12	60	68	30	35	M5×0.8 深さ8	φ5H8 深さ5	5 ^{+0.1} ₀ ×7(小判形) 深さ5
20		8	14.5	65	82	36	38	M5×0.8 深さ9	φ5H8 深さ5	5 ^{+0.1} ₀ ×7(小判形) 深さ5
25		8.5	16.5	70	92	42	40	M6×1 深さ10	φ6H8 深さ6	6 ^{+0.1} ₀ ×8(小判形) 深さ6
32		10	20	85	114	52	50	M8×1.25 深さ14	φ8H8 深さ8	8 ^{+0.1} ₀ ×10(小判形) 深さ8
40		12	24	95	138	62	55	M8×1.25 深さ16	φ8H8 深さ8	8 ^{+0.1} ₀ ×10(小判形) 深さ8

ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C
ストロー
ジグ C
低摩擦
ベシック
ペン
スリム
ツイン
ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6~10
ガイドジグ
12~63
ツイン
ロッドφ6
ツイン
ロッドφ8
アルファ
ツイロッド
アクシス
シリンダ
スライド
ユニット
ハイ
マルチ
ミニガイド
スライダ
ロッド
スライダ
Z
スライダ
GT
ミニガイド
テーブル
ORV
ORC
φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
φ63,φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
Lハンド
フラット形
エアハンド
三爪
ハンド
メカ
ハンド
ラバー
ハンド
MJC
コンプラ
イアンス
コンプラ
θレス
SHM
マイクロ
SHM
高速
バルバック
低速
シリンダ
リニア
磁気
ストローク
センサ
センサ
スイッチ
CJ
CRE

アディショナルパーツ

● ショックアブソーバ



mm										
形式	記号	A	B	C	D	F	G	H	K	E
KSHDM5×6(φ6用)		46	58	6	5	M8×1	12	2.5	8 ^{-0.03} _{-0.17}	2.8
KSHDM5×8(φ10用)		51	67	8	5	M10×1	14	3	10 ^{-0.03} _{-0.18}	2.8
KSHDM5×10(φ16用)		66	86	10	5	M10×1	14	3	10 ^{-0.03} _{-0.18}	2.8
KSHDM6×10(φ20用)		73	93	10	7	M12×1	17	3	12 ^{-0.04} _{-0.19}	3.8
KSHDM8×12(φ25用)		80	104	12	8	M14×1.5	19	5	14 ^{-0.04} _{-0.21}	4.8
KSHDM10×15(φ32用)		99	129	15	10	M18×1.5	22	5	18 ^{-0.05} _{-0.22}	6.8
KSHDM12×18(φ40用)		109	145	18	10	M20×1.5	24	5	20 ^{-0.05} _{-0.22}	6.8

注：取付けナットは添付していません。現在使用しているストッパボルトの取付けナット(共通部品)を使用し、取付けてください。
ショックアブソーバを取り付けるときのナットの締付けトルクは下表の値を超えないように締め付けてください。

N・cm	
形 式	締付けトルク
KSHDM5×6	196
KSHDM5×8	588
KSHDM5×10	588
KSHDM6×10	1177
KSHDM8×12	1569
KSHDM10×15	1961
KSHDM12×18	2942

センサスイッチ

無接点タイプ・有接点タイプ

センサスイッチの注文記号

MRC用センサスイッチ (MRC6にはありません)

●センサスイッチ (ホルダ付)

センサスイッチ形式			リード線長さ	シリンダ基本形式	シリンダ径
有接点タイプ	表示灯なし	DC5~28V AC85~115V	ZC301	A B	10
					16
					20
					25
					32
有接点タイプ	表示灯付	DC10~28V	ZC305	A B	40

●A : 1000mm
B : 3000mm

●ホルダのみの注文記号

C3 - MRC

シリンダ径
10 : φ10用
16 : φ16用
20 : φ20用
25 : φ25用
32 : φ32用
40 : φ40用

シリンダ基本形式

MRG用センサスイッチ

●センサスイッチ (ホルダ付)

センサスイッチ形式			リード線長さ	シリンダ基本形式	シリンダ径
無接点タイプ	2線式	表示灯付	DC10~28V	A B	6
無接点タイプ	3線式	表示灯付	DC4.5~28V		10
					16
有接点タイプ	2線式	表示灯付	DC10~30V AC85~230V		20
					25
有接点タイプ	2線式	表示灯付	DC10~30V AC85~115V	A B	32
					40
有接点タイプ	2線式	表示灯なし	DC3~30V AC85~115V		

●A : 1000mm
B : 3000mm

●ホルダのみの注文記号

G5 - MRG

シリンダ径
6 : φ6用
10 : φ10用
16 : φ16用
20 : φ20用
25 : φ25用
32 : φ32用
40 : φ40用

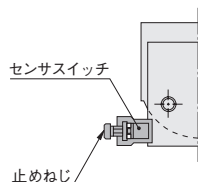
シリンダ基本形式

●センサスイッチの詳細は1819ページをご覧ください。

センサスイッチの移動要領

●MRCの場合

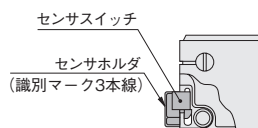
止めねじをゆるめると、センサスイッチはシリンダの軸方向に自由に移動することができます。止めねじの締付トルクは0.2N・m以下にしてください。



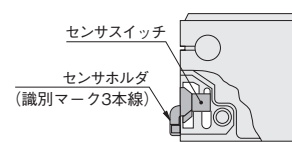
●MRGの場合

センサホルダの止めねじ (ねじサイズM3) を六角棒スナナ (呼び1.5) でゆるめることにより、センサスイッチをストローク方向に移動することができます。(締付けトルク0.2N・m以下)

●MRG6~16



●MRG20~40



ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C
ストローク
ジグ C
低摩擦
ベアリング
ペン
スリム
ツイン
ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6~10
ガイドジグ
12~63
ツイン
ロッドφ6
ツイン
ロッド B
アルファ
ツイロッド
アクスス
シリンド
スライド
ユニット
ハイ
マルチ
ミニガイド
スライダ
ロッド
スライダ
Z
スライダ
GT
ミニガイド
テーブル
ORV
ORC
φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
φ63,φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
ハンド
ハンド
フラット形
エアハンド
三爪
ハンド
メカ
ハンド
ラバー
ハンド
MJC
コンプラ
イアンス
コンプラ
θレス
SHM
マイクロ
SHM
高速
バルバック
低速
シリンド
リニア
磁気
ストローク
センサ
センサ
スイッチ
CJ
CRE

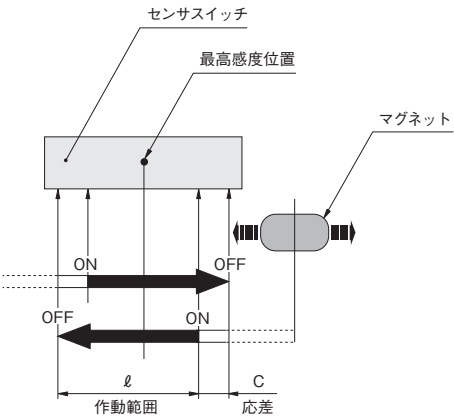
センサスイッチ作動範囲・応差・最高感度位置

●作動範囲：ℓ

ピストンが移動してセンサスイッチがONになり、さらにピストンが同方向に移動してOFFになるまでの範囲をいいます。

●応差：C

ピストンが移動してセンサスイッチがONになった位置から、ピストンが逆方向に移動してOFFになるまでの距離をいいます。



●MRC（基本形）

センサスイッチ形式	ZC301□, ZC305□						mm
シリンダ径	10	16	20	25	32	40	
作動範囲：ℓ	4.3～6.8	4.2～7.0	6.0～9.3	5.5～8.5	7.0～9.6	8.3～11.2	
応差 ^{注1} ：C	1.3以下	1.5以下	1.2以下	1.2以下	1.2以下	1.2以下	
最高感度位置 ^{注2}	ZC301：8 ZC305：10						

備考：上表の値は参考値です。
注1：周囲温度25° Cのときの値です。
2：センサスイッチの先端からの距離です。

●MRG（ガイド付）

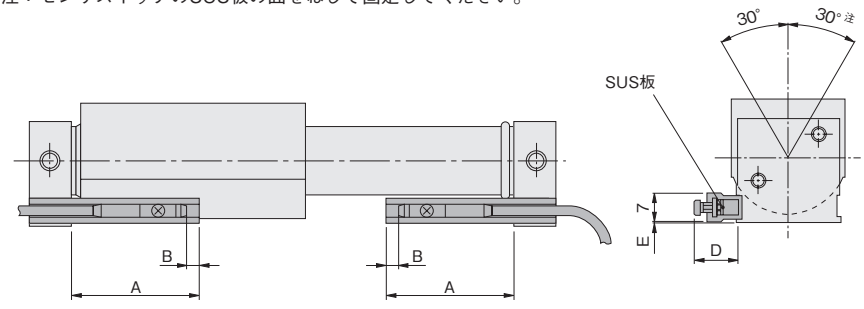
センサスイッチ形式	ZG530□, ZG553□	CS3M□, CS4M□, CS5M□	mm
作動範囲：ℓ	3.0～5.0	5～9.8	
応差 ^{注1} ：C	0.7以下	1.5以下	
最高感度位置 ^{注2}	11		

備考：上表の値は参考値です。
注1：周囲温度25° Cのときの値です。
2：リード線の反対側端面からの距離です。

センサスイッチの寸法図・取付位置・取付時のご注意

●MRCの場合

センサスイッチを図の位置(表中のA、B寸法は参考値)に取り付けると、ストロークエンドでマグネットがセンサスイッチの最高感度位置にきます。
注：センサスイッチのSUS板の面をねじで固定してください。



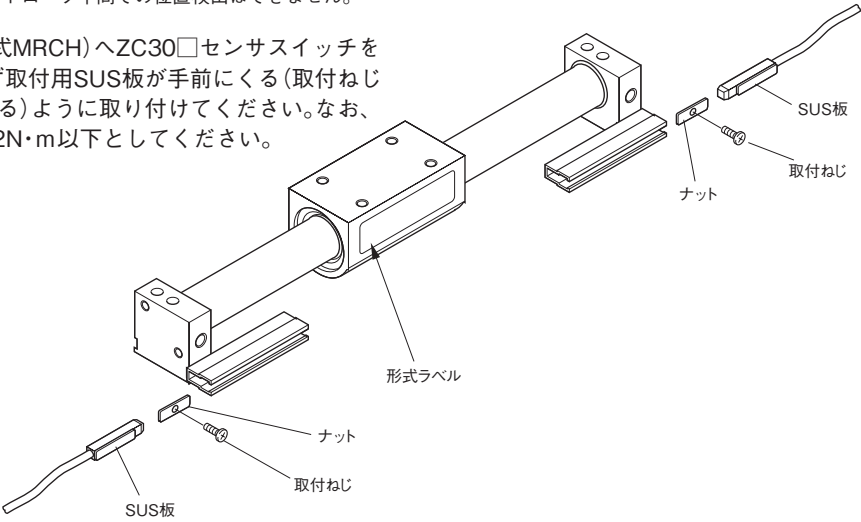
注：ストロークエンドでのスライダの許容回転角です。

■Hタイプ

シリンダ形式	センサスイッチ 形式	記号				mm
		A	B	D	E	
MRCH10	ZC301□	28	3.5	12	0.2	
	ZC305□		0			
MRCH16	ZC301□	33	3.5	11.5	0.5	
	ZC305□		0			
MRCH20	ZC301□	36	3.5	11.5	2.5	
	ZC305□		0			
MRCH25	ZC301□	39	3.5	11.5	1.5	
	ZC305□		0			
MRCH32	ZC301□	43.5	3.5	10.5	4.5	
	ZC305□		0			
MRCH40	ZC301□	49	3.5	11.5	5.5	
	ZC305□		0			

注1：LタイプおよびMRCH6にセンサスイッチは使用できません。
2：センサスイッチによるストローク中間での位置検出はできません。

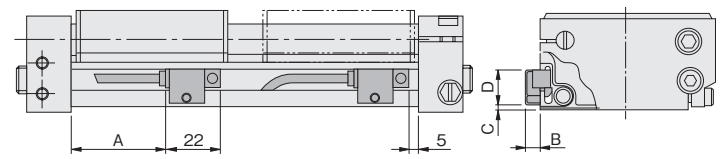
●MRCシリーズ(基本形式MRCH)へZC30□センサスイッチを取り付ける場合は、必ず取付用SUS板が手前にくる(取付ねじが取付用SUS板に当たる)ように取り付けてください。なお、ねじの締付トルクは0.2N・m以下としてください。



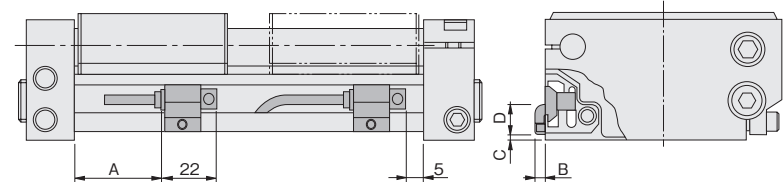
●MRGの場合

センサスイッチを図の位置に取り付けると、ストロークエンドでセンサスイッチの最高感度位置となります。

●MRG6～16



●MRG20～40



ミニ ビット
ノック
マルチ
ジグC
ジグC ストローク
ジグC 低摩擦
ベアリング
ペン
スリム
ツイン ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ 6～10
ガイドジグ 12～63
ツイン ロッドφ6
ツイン ロッドB
アルファ ツイロッド
アクシス シリンドラ
スライド ユニット
ハイ マルチ
ミニガイド スライダ
ロッド スライダ
Z スライダ
GT
ミニガイド テーブル
ORV
ORC φ10
ORCA ORGA
ORK
ORC φ63.080
ORW MRW
ORB
MRV
MRC MRG
MRB
ORS MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
ハンド
フラット形 エアハンド
三爪 ハンド
メカ ハンド
ラバー ハンド
MJC
コンプラ イアシス
コンプラ θレス
SHM マイクロ
SHM
高速 バルブバック
低速 シリンドラ
リニア 磁気
ストローク センサ
センサ スイッチ
CJ CRE

ミニ
ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C
ストローク
ジグ C
低摩擦
ベシック
ペン
スリム
ツイ
ンポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ
6~10
ガイドジグ
12~63
ツイ
ンロッドφ6
ツイ
ンロッドφ8
アルファ
ワイロッド
アクシス
シリンド
スライ
ドユニ
ット
ハイ
マルチ
ミニ
ガイド
スライ
ダ
ロッド
スライ
ダ
Z
スライ
ダ
GT
ミニ
ガイド
テー
ブル
ORV
ORC
φ10
ORCA
ORGA
ORK
ORC
φ63,φ80
ORW
MRW
ORB
MRV
MRC
MRG
MRB
ORS
MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイン
グ
ツイ
スト
エア
ハンド
L
ハンド
フラ
ット形
エア
ハンド
三
爪
ハン
ド
メ
カ
ハン
ド
ラ
バ
ー
ハン
ド
MJC
コン
プ
ラ
イ
ア
ン
ス
コン
プ
ラ
θ
レ
ス
SHM
マイ
ク
ロ
SHM
高
速
バ
ル
バ
ック
低
速
シ
リ
ン
ダ
リ
ニ
ア
磁
気
ス
ト
ロ
ー
ク
セ
ン
サ
セ
ン
サ
ス
イ
ッ
チ
CJ
CRE

センサスイッチの寸法図・取付位置・取付時のご注意

■Hタイプ・Lタイプ

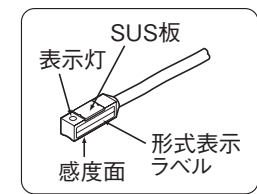
記号	A	B	C	D
シリンダ径				
MRGH6	16	6	2	13.5
MRGH10	21	6	2	13.5
MRG□16	35	6	2.5	13.5
MRG□20	40	4.5	1	11
MRG□25	45	4.5	2.5	11
MRG□32	60	3.5	7.5	11
MRG□40	70	3.5	11.5	11

下表のストローク以下のシリンダでは、ストローク中間位置においても、センサスイッチによる位置検出が可能です。

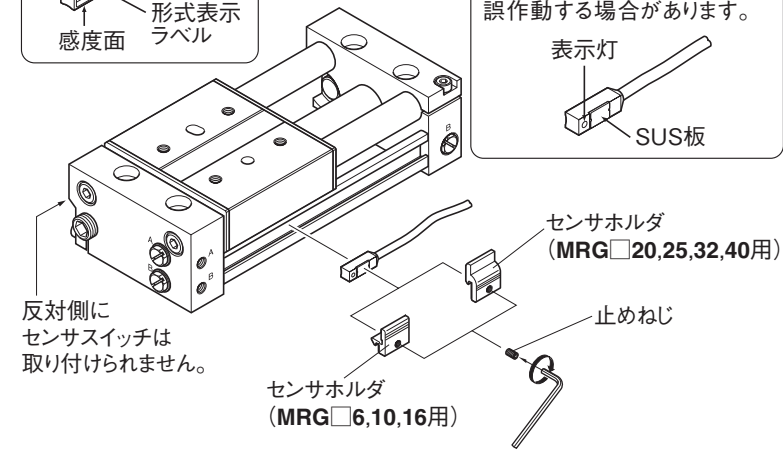
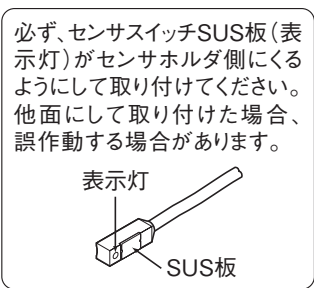
中間位置検出可能最大ストローク	mm						
シリンダ径	6	10	16	20	25	32	40
ストローク	300	500	750	750	800	800	800

●MRGシリーズにセンサスイッチを取り付ける際は、必ずこの注意事項をお読みいただき正しく取り付けてご使用ください。

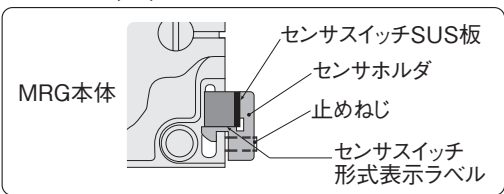
●形式表示ラベルと感度面



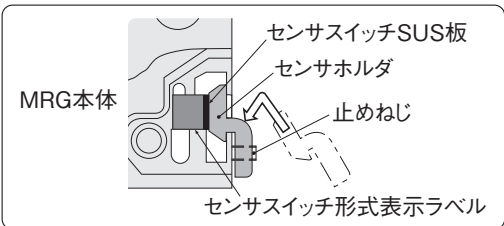
●センサスイッチ取付方向



●MRG□6,10,16の場合



●MRG□20,25,32,40の場合



- センサホルダは、上図のようにセンサ溝に引っ掛けてください。
- 止めねじは、六角棒スパナ(呼び1.5)で締め付けてください(締付トルク 0.2N・m以下)。

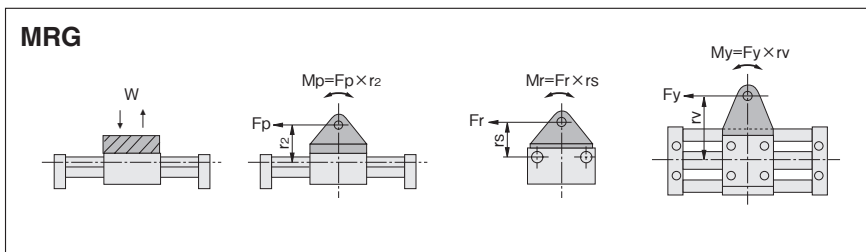
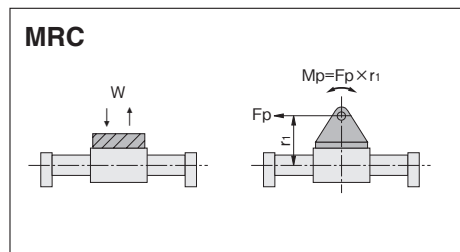
取扱い要領と注意事項



選定・取付

許容負荷・モーメント

マグネット式ロッドレスシリンダMRC,MRGシリーズは直接荷重をかけて使用することができますが、荷重およびモーメントが下表の値を超えないようにしてください。



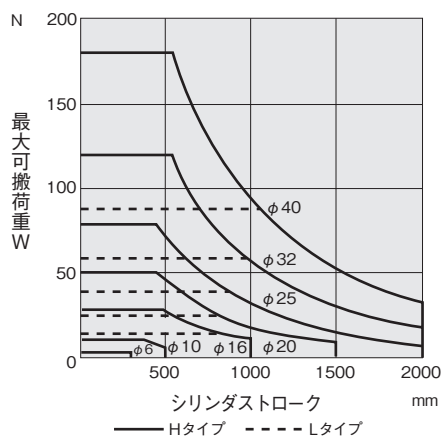
シリンダ径 mm	MRC			MRG			
	最大可搬荷重 $W^{注1}$ N		ピッチング方向 モーメント M_p N・m	最大可搬荷重 $W^{注1}$ N	ピッチング方向 モーメント M_p N・m	ローリング方向 モーメント $M_r^{注1}$ N・m	ヨーイング方向 モーメント M_y N・m
	Hタイプ	Lタイプ					
6	3.9	—	0.10	14.7	0.29	0.06	0.29
10	11.8	—	0.29	39.2	0.98	0.20	0.98
16	29.4	14.7	1.18	78.5	2.45	0.49	2.45
20	49	24.5	2.45	127.5	5.39	1.08	5.39
25	78.5	39.2	3.92	196.1	9.81	1.96	9.81
32	117.7	58.8	8.83	313.8	15.7	3.14	15.7
40	176.5	88.3	13.7	490.3	24.5	4.90	24.5

注1: W , M_r は最大値で、ストロークにより異なります。下記のグラフをご参照ください。

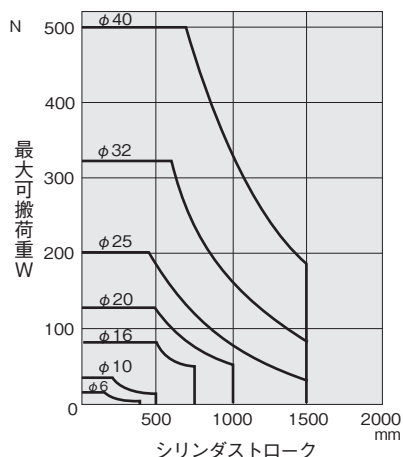
2: 推力 F_p , F_y は磁石保持力の60%以下を目安にしてください。

最大可搬荷重とストローク

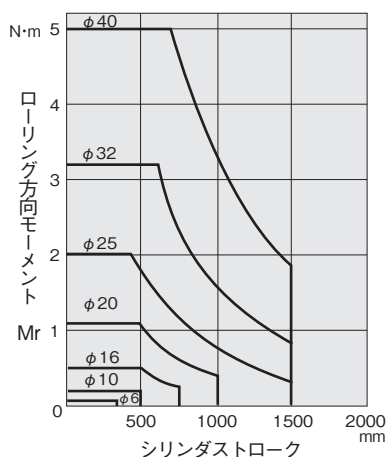
MRC



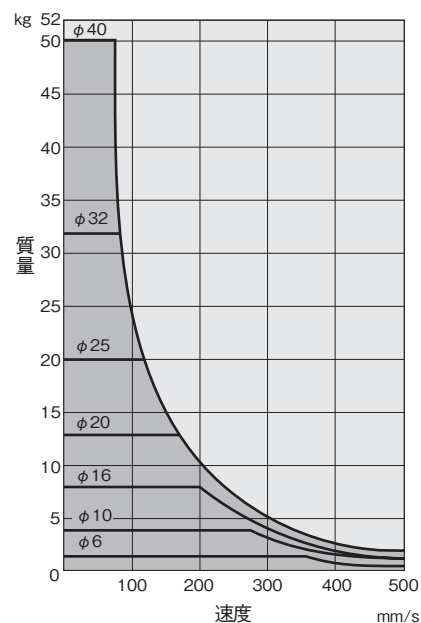
MRG



シリンダストロークと ローリング方向モーメント MRG



ストッパボルトで停止可能な 質量と速度 MRG



■ 使用可能範囲

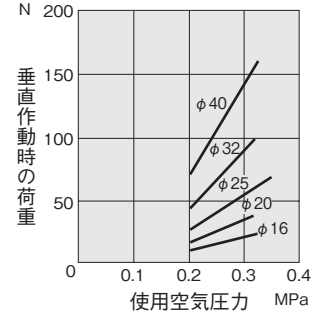
MRGシリーズはストッパボルト付の場合には、グラフの質量と速度の使用可能範囲内でご使用ください。これを超える場合は、ショックアブソーバ付を使用してください。

ミニ ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C ストローク
ジグ C 低摩擦
ベシック
ペン
スリム
ツイン ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ 6~10
ガイドジグ 12~63
ツイン ロッドφ6
ツイン ロッドφ8
アルファ ワイロッド
アクシス シリンド
スライド ユニット
ハイ マルチ
ミニガイド スライダ
ロッド スライダ
Z スライダ
GT
ミニガイド テーブル
ORV
ORC φ10
ORCA ORGA
ORK
ORC φ63,φ80
ORW MRW
ORB
MRV
MRC MRG
MRB
ORS MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
レハンド
フラット形 エアハンド
三爪 ハンド
メカ ハンド
ラバー ハンド
MJC
コンプラ イアンス
コンプラ θレス
SHM マイクロ
SHM
高速 バルブバック
低速 シリンド
リニア 磁気
ストローク センサ
センサ スイッチ
CJ CRE

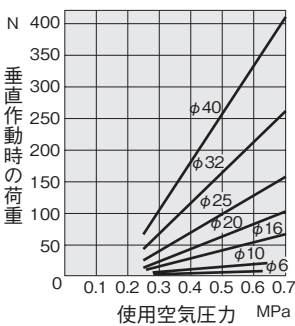
取扱い要領と注意事項

垂直作動時の荷重と使用圧力の関係

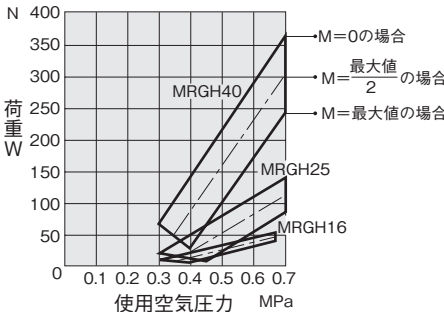
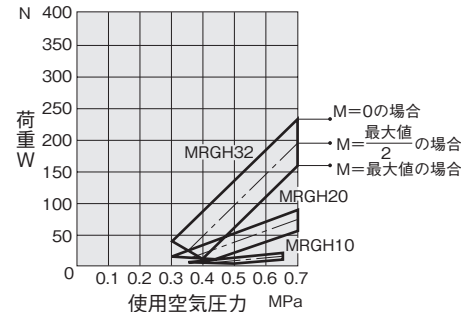
MRCL



MRCH



MRG

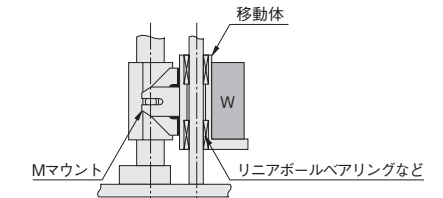


中間停止

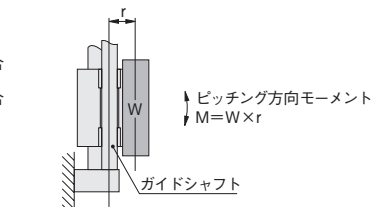
負荷を外部ストッパ等でストローク途中で停止させる場合の使用圧力は、磁石保持力Hタイプで0.55MPa以下、Lタイプで0.27MPa以下にてご使用ください。
上記以上の圧力で使用するとピストン抜けの可能性がありますので、ご注意ください。

取付

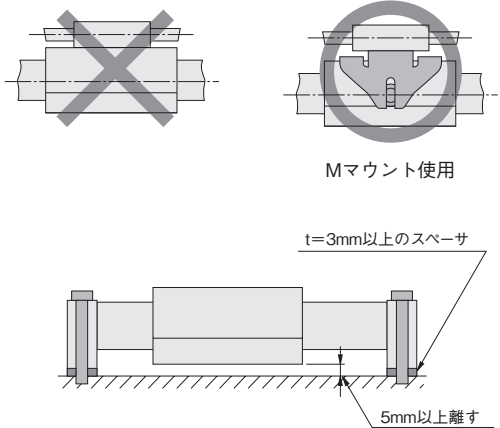
- マグネット式ロッドレスシリンドMRC,MRGシリーズはシリンド本体に強力なマグネットを内蔵していますので、磁性体が含まれた切削油や切粉などがかかる場所では使用できません。
- シリンドチューブおよびガイドシャフトには傷や打痕などをつけないように注意してください。
- 磁石保持力以上の外力がかかりスライダとピストンとがずれたり、離脱した場合は、ストロークエンドにピストンを戻してから、スライダに外力を加えて正しい位置に戻してください。
- シリンドチューブおよびガイドシャフトが汚れやすい場所で使用する場合には、定期的に清掃を行ってください。
清掃後は、必ずシリンドチューブおよびガイドシャフトの表面に潤滑油を塗布してください。
- MRCシリーズはスライダが自由に回転しますので、右図のように必ずMマウントを使用して外部にガイドを設けてください。
- MRGシリーズはリニアボールベアリングなどの外部ガイドとの併用は避けてください。外部にガイドを設けて使用する場合には、MRCシリーズに必ずMマウントを取り付けて使用してください。
- MRCシリーズのHタイプ（MRCH6を除く）は、センサスイッチを取り付けるだけでストロークエンドでの位置検出ができますが、シリンドの取付状態によりセンサスイッチが正常に動作しない場合があります。
スライダの底面が装置本体の磁性体取付面などと近接する場合には、右図のようにスペーサ等を使用して、必ず5mm以上離して取り付けてください。
- MRCシリーズおよびMRGシリーズは、定期的なグリスアップが必要です。
MRCシリーズは、シリンドチューブの外周面に、MRGシリーズは、シリンドチューブとガイドシャフトの外周面に、300km走行毎に推奨グリスを十分に、塗布してください。
〈推奨グリス〉
MRC6,MRG6：フッ素含有リチウム系グリス
上記以外：合成炭化水素系グリス



MRCH6,MRCL16,MRCL20,MRCL25は垂直取付けによる作動には適しておりません。



MRGH6は、垂直取付けでは使用できません。





一般注意事項

配管

シリンダに配管する前に、必ず配管内のフラッシング(圧縮空気の吹き流し)を十分に行なってください。配管作業中に発生した切り屑やシールテープ、錆などが混入すると、空気漏れなどの作動不良の原因となります。

雰囲気

1. 水滴、油滴などがかかる場所や粉塵が多い場所で使用するときは、カバーなどで保護してください。
2. 流体および雰囲気中に下記のような物質が含まれているときは、使用できません。
有機溶剤・リン酸エステル系作動油・亜硫酸ガス・塩素ガス・酸類。

潤滑

無給油で使用できます。給油する場合には、タービン油1種(ISO VG32)相当品を使用してください。

スピンドル油、マシン油の使用は避けてください。

空気源

1. 使用流体は空気を使用し、それ以外の流体の場合は最寄りの当社営業所へご相談ください。
2. ロッドレスシリンダを駆動する空気は、劣化したコンプレッサ油などを含まない清浄な空気を使用してください。ロッドレスシリンダやバルブの近くにエアフィルタ(ろ過度 $40\mu\text{m}$ 以下)を取り付けてドレンやゴミを取り除いてください。またエアフィルタのドレン抜きは定期的に行なってください。

ミニ ビット
ノック
マルチ
ジグ C
ジグ C ストローク
ジグ C 低摩擦
ペーシック
ペン
スリム
ツイン ポート
ダイナ
KSD
ガイドジグ 6~10
ガイドジグ 12~63
ツイン ロッドφ6
ツイン ロッド B
アルファ サイズロッド
アクシス シリンダ
スライド ユニット
ハイ マルチ
ミニガイド スライダ
ロッド スライダ
Z スライダ
GT
ミニガイド テーブル
ORV
ORC φ10
ORCA ORGA
ORK
ORC φ63,φ80
ORW MRW
ORB
MRV
MRC MRG
MRB
ORS MRS
RAP
RAT
RAF
RAN
RAG
RWT
スイング
ツイスト
エアハンド
シハンド
フラット形 エアハンド
三爪 ハンド
メカ ハンド
ラバー ハンド
MJC
コンプラ イアンス
コンプラ θレス
SHM マイクロ
SHM
高速 バルブバック
低速 シリンダ
リニア 磁気
ストローク センサ
センサ スイッチ
CJ CRE